

תרגילים על משטחים:

אדום – חומר שלא יהיה במבחן, מסתבר, אבל אני לא מוחק את זה אחרי כל העבודה.

1. משטחי סיבוב.

חקרו את משטחי הסיבוב הבאים:

א. ספירה: $0 < t < \pi, \gamma(t) = (a \sin t, 0, a \cos t)$

$$g = f' = -g'' = a \cos t, f = -g' = -f'' = a \sin t$$

נציב את כל הערכים הרלוונטיים בנוסחאות של משטחי הסיבוב

$$G = \begin{pmatrix} a^2 & 0 \\ 0 & a^2 \sin^2 \phi \end{pmatrix}, L = \frac{1}{a} \begin{pmatrix} -a^2 & 0 \\ 0 & -a^2 \sin^2 \phi \end{pmatrix}, S = -LG^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$k_1 = k_2 = 1, K = k_1 k_2 = 1, H = \frac{k_1 + k_2}{2} = 1$$

$$\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{11}^2 = \Gamma_{12}^1 = \Gamma_{22}^2 = 0, \Gamma_{12}^2 = \frac{\cos \phi}{\sin \phi}, \Gamma_{22}^1 = \sin \phi \cdot \cos \phi$$

זו לא מסילה סגורה.

ב. היפרבולואיד חד יריעתית: $-\infty < t < \infty, \gamma(t) = (\sqrt{t^2 + r}, 0, t)$

$$g = t, g' = 1, g'' = 0, f = \sqrt{t^2 + r}, f' = \frac{t}{\sqrt{t^2 + r}}, f'' = \frac{r}{\sqrt{t^2 + r}^3}$$

נציב את כל הערכים הרלוונטיים של משטחי הסיבוב

$$G = \begin{pmatrix} 2\phi^2 + r & 0 \\ \phi^2 + r & \phi^2 + r \end{pmatrix}, L = \begin{pmatrix} \frac{-r}{(\phi^2 + r)\sqrt{2\phi^2 + r}} & 0 \\ 0 & \frac{\phi^2 + r}{\sqrt{2\phi^2 + r}} \end{pmatrix}$$

$$S = -LG^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{r}{\sqrt{2\phi^2 + r}^3} & 0 \\ 0 & \frac{-1}{\sqrt{2\phi^2 + r}} \end{pmatrix}$$

$$k_1 = \frac{r}{\sqrt{2\phi^2 + r}^3}, k_2 = \frac{-1}{\sqrt{2\phi^2 + r}}, K = k_1 k_2 = \frac{-r}{(2\phi^2 + r)^2}, H = \frac{k_1 + k_2}{2} = \frac{-\phi^2}{\sqrt{2\phi^2 + r}^3}$$

$$\Gamma_{11}^2 = \Gamma_{12}^1 = \Gamma_{22}^2 = 0, \Gamma_{11}^1 = \frac{rt(\phi^2 + r)}{(2\phi^2 + r)^2}, \Gamma_{12}^2 = \frac{\phi}{\phi^2 + r}, \Gamma_{22}^1 = \frac{\phi(\phi^2 + r)}{2\phi^2 + r}$$

ג. טורוס - 8 $\gamma(t) = (\sin t + 2, 0, \sin t \cos t)$

$$g = \sin t \cos t, g' = \cos^2 t - \sin^2 t, g'' = -4 \sin t \cos t$$

$$f = \sin t + 2, f' = \cos t, f'' = -\sin t$$

נציב את כל הערכים הרלוונטיים של משטחי הסיבוב

$$G = \begin{pmatrix} \cos^4 \phi - \cos^2 \phi \sin^2 \phi + \sin^4 \phi + \cos^2 \phi & 0 \\ 0 & \sin^2 \phi + 4 \sin \phi + 4 \end{pmatrix}$$

,L

$$= \frac{1}{\sqrt{\cos^4 \phi - \cos^2 \phi \sin^2 \phi + \sin^4 \phi + \cos^2 \phi}} \begin{pmatrix} -3 \sin \phi \cos^2 \phi - \sin^3 \phi & 0 \\ 0 & \frac{\cos^2 \phi - \sin^2 \phi}{\sin \phi + 2} \end{pmatrix}$$

,S = -LG^{-1}

$$= \frac{1}{\sqrt{\cos^4 \phi - \cos^2 \phi \sin^2 \phi + \sin^4 \phi + \cos^2 \phi}} \begin{pmatrix} \frac{3 \sin \phi \cos^2 \phi \sin^3 \phi}{\cos^4 \phi - \cos^2 \phi \sin^2 \phi + \sin^4 \phi + \cos^2 \phi} & 0 \\ 0 & \frac{\sin^2 \phi - \cos^2 \phi}{(\sin \phi + 2)^3} \end{pmatrix}$$

2. יהי משטח סגור (חסום ובלי שפה) $S \subseteq \mathbb{R}^3$. הוכיח שיש נקודה על המשטח עם עקמומיות גאוס חיובית:

תהי $O \in \mathbb{R}^3$ נקודה במרחב, ותהי $d: S \rightarrow \mathbb{R}^3$ הפונקציה $d(p) = \|p - O\|$. היא כמובן רציפה. ניקח איזשהו נקודה $P \in S$ שהיא מקסימום ב- S של d (רקיים בגלל ש- S קומפקטי). נוכיח שב- P העקמומיות חיובית.

בשביל לפשט דברים, נזיז ולסובב את המרחב עד ש:

א. $P = (0,0,0)$

ב. $O = (0,0,R)$ (כאשר) הוא המרחק בין O ל- P .

כעת, לפי משפט הפונק' הסתומה, יש ל- S פרמטריזציה מקומית, בסביבה של P , שהיא גרף של $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ השל פונקציה $X(u,v) = (u,v,f(u,v))$ עם $f(0,0) = (0,0,0) = P$. נשתמש בפיתוח טיילור ונרשום

$$f(u,v) = f(0,0) + f'_u(0,0)u + f'_v(0,0)v + f''_{uu}(0,0)u^2 + 2f''_{uv}(0,0)uv + f''_{vv}(0,0)v^2 + g(u,v)$$

כאשר הנגזרות הראשונות והשנייות של g מתאפסות, מה ששקול ל-

$$\lim_{(u,v) \rightarrow (0,0)} \frac{g(u,v)}{u^2 + v^2} = 0$$

אנחנו יודעים ש- $f(0,0) = 0$ בנוסף, בגלל שכל נקודה על המשטח קרובה ל- $O = (0,0,R)$ מרחק של מקסימום R , הוא נמצא בתוך הכדור $x^2 + y^2 + (z - R)^2 \leq R^2$. בפרט הוא מקיים $f(u,v) \geq R - \sqrt{R^2 - u^2 - v^2} > 0$ $(u,v) \neq (0,0)$ ולכן לכל $z \geq R - \sqrt{R^2 - x^2 - y^2}$

אילו $f'_u(0,0) \neq 0$ או $f'_v(0,0) \neq 0$ הייתה נקודה (u,v) קרובה ל- $(0,0)$ שבה $f(u,v) < 0$ סתירה, ולכן $f(u,v) = f''_{uu}(0,0)u^2 + 2f''_{uv}(0,0)uv + f''_{vv}(0,0)v^2 + g(u,v)$

בנוסף, מטריצה ההסיאן H_f של f היא חיובית לחלוטין, ז"א שלכל $(u, v) \neq (0, 0)$

$$(u \ v) \begin{pmatrix} f''_{uu} & f''_{uv} \\ f''_{uv} & f''_{vv} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = f''_{uu}(0,0)u^2 + 2f''_{uv}(0,0)uv + f''_{vv}(0,0)v^2 > 0$$

אחרת הייתה נקודה (u, v) קרובה ל- $(0, 0)$ שבה $f(u, v) \leq 0$ סתירה.

$$K = \frac{\det H_f}{(f'_u{}^2 + f'_v{}^2 + 1)^2} = \det H_f > 0 \text{ ולפי הנוסחאות של גרף פונקציה}$$

3. שאלה על נוסחאות

א. בטא את מקדמי כריסטופל Γ_{ij}^k באמצעות מקדמי המטריקה g_{ij} .

כמו שאתם אמורים לזכור, הנוסחא היא $\Gamma_{ij}^m = \frac{1}{2}(g_{ik;j} + g_{jk;i} - g_{ij;k})g^{km}$ אם נכפיל את הביטוי מימין ב- $2g_{ml}$ וקבל נוסחא שקולה (ופשוטה יותר, כי אין בה מטריצות הפוכות).

$$2\Gamma_{ij}^m g_{ml} = (g_{ik;j} + g_{jk;i} - g_{ij;k})g^{km} g_{ml} = (g_{ik;j} + g_{jk;i} - g_{ij;k})\delta_l^k = g_{il;j} + g_{jl;i} - g_{ij;l}$$

אז נוכיח את זה.

לפי ההגדרה

$$g_{ij;l} = \frac{\partial}{\partial u^l} \langle X'_i, X'_j \rangle = \langle \frac{\partial}{\partial u^l} X'_i, X'_j \rangle + \langle X'_i, \frac{\partial}{\partial u^l} X'_j \rangle = \langle X''_{il}, X'_j \rangle + \langle X'_i, X''_{jl} \rangle$$

אם נכה יוצא ש (כל הזוגות באותו צבע הם אותו ביטוי)

$$g_{il;j} + g_{jl;i} - g_{ij;l} = \langle X''_{ij}, X'_l \rangle + \langle X'_i, X''_{jl} \rangle + \langle X''_{ji}, X'_l \rangle + \langle X'_j, X''_{il} \rangle - \langle X''_{il}, X'_j \rangle - \langle X'_i, X''_{jl} \rangle \\ = 2\langle X''_{ij}, X'_l \rangle$$

לפי הגדרת Γ_{ij}^k ו- L_{ij} זה שווה ל-

$$2\langle \Gamma_{ij}^m X'_m + L_{ij} N, X'_l \rangle = 2\Gamma_{ij}^m \langle X'_m, X'_l \rangle + 2L_{ij} \langle N, X'_l \rangle$$

לפי הגדרת התבנית היסודית הראשונה $g_{ml} = \langle X'_m, X'_l \rangle$, ולפי הגדרת הנורמל $\langle N, X'_l \rangle = 0$ וסיימנו.

$$ב. \text{ הוכח שהביטוי } \frac{\partial}{\partial u^m} (\Gamma_{ij}^k X'_k + L_{ij} N) \text{ הוא סימטרי ביחס ל- } j \text{ ו- } k.$$

לפי הגדרת Γ_{ij}^k ו- L_{ij} מתקיים ש- $X''_{ij} = \Gamma_{ij}^k X'_k + L_{ij} N$. הביטוי שלנו הוא, אם כן, רק

$$\frac{\partial}{\partial u^m} X''_{ij} = X''_{ijm}$$

ג. מצא את היחס בין L_{ij} לבין L_i^k .

צריך לזכור את הנוסחא $S = -LG^{-1}$, מה ששקול ל- $L + SG = 0$. ברמת האיברים של המטריצות זה אומר $L_{ij} + L_i^k g_{kj} = 0$, אז זה מה שצריך להוכיח.

לפי ההגדרה $g_{kj} = \langle X'_k, X'_j \rangle$ ואילו $N'_i = L_i^k X'_k$ וזה ידוע ש- $L_{ij} = \langle N, X''_{ij} \rangle$

אם כך

$$\begin{aligned} L_{ij} + L_i^k g_{kj} &= \langle N, X_{ij}'' \rangle + L_i^k \langle X'_k, X'_j \rangle = \langle N, X_{ij}'' \rangle + \langle L_i^k X'_k, X'_j \rangle = \langle N, X_{ij}'' \rangle + \langle N'_i, X'_j \rangle \\ &= \frac{\partial}{\partial u^i} \langle N, X'_j \rangle = \frac{\partial}{\partial u^i} 0 = 0 \end{aligned}$$

השיוויון השניים-לפני-אחרון הוא כלל ליבניץ המורחב לנגזרת של מכפלה פנימית. עברתי אליו אתכם בכיתה. השיוויון הלפני אחרון הוא תכונה ידוע של הנורמל – N מאונך לכל X'_j .

ד. הוכח שהביטוי $L_{i[j}L_{i]}^k$ הוא פנימי (הבא אותו במונחים של מקמי המטריקה, מקדמי כריסטופל, ו/או נגזרותיהם).

$$L_{i[j}L_{i]}^k = \frac{1}{2}(L_{ij}L_l^k - L_{il}L_j^k)$$

הוא ביטוי שיופיע בנגזרת השלישית של X , בנגזרת שנייה יש $L_{ij}N$ ו- L_l^k מגיע מהנגזרת של N .

$$\begin{aligned} X_{ijk}''' &= \frac{\partial}{\partial u^k} X_{ij}'' = \frac{\partial}{\partial u^k} (\Gamma_{ij}^m X'_m + L_{ij}N) = \Gamma_{ij:k}^m X'_m + \Gamma_{ij}^m X_{mk}'' + L_{ij:k}N + L_{ij}N'_k \\ &= \Gamma_{ij:k}^l X'_l + \Gamma_{ij}^m (\Gamma_{mk}^l X'_l + L_{mk}N) + L_{ij:k}N + L_{ij}L_k^l X'_l \\ &= \Gamma_{ij:k}^l X'_l + \Gamma_{ij}^m \Gamma_{km}^l X'_l + \Gamma_{ij}^m L_{km}N + L_{ij:k}N + L_{ij}L_k^l X'_l \\ &= (\Gamma_{ij:k}^l + \Gamma_{ij}^m \Gamma_{mk}^l + L_{ij}L_k^l)X'_l + (\Gamma_{ij}^m L_{mk} + L_{ij:k})N \end{aligned}$$

כזכור, כמו ב-ב', $X_{ijk}''' = X_{ikj}'''$ ולכן $X_{[ijk]}''' = \frac{1}{2}(X_{ijk}''' - X_{ikj}''') = 0$. אלפי החישוב הקודם:

$$\begin{aligned} 0 = X_{[ijk]}''' &= \frac{1}{2}(\Gamma_{ij:k}^l - \Gamma_{ik:j}^l + \Gamma_{ij}^m \Gamma_{km}^l - \Gamma_{ik}^m \Gamma_{jm}^l + L_{ij}L_k^l - L_{ik}L_j^l)X'_l \\ &\quad + \frac{1}{2}(\Gamma_{ij}^m L_{km} - \Gamma_{ik}^m L_{jm} + L_{ij:k} - L_{ik:j})N \\ &= (\Gamma_{[ij:k]}^l + \Gamma_{ij}^m \Gamma_{k]m}^l + L_{ij}L_k^l)X'_l + (\Gamma_{ij}^m L_{k]m} + L_{i[j:k]})N \end{aligned}$$

ובגלל ש- N, X'_1, X'_2 בסיס, כל המקדמים בצירוף הליניארי הזה שווים 0. בפרט $\Gamma_{i[j:k]}^l + \Gamma_{ij}^m \Gamma_{k]m}^l + L_{ij}L_k^l = 0$, מה שאומר ש- $\Gamma_{i[j:k]}^l = -\Gamma_{ij}^m \Gamma_{k]m}^l - L_{ij}L_k^l$. וסיימנו.

ה. הוכיחו שעקמומיות גאוס שווה ל- $\frac{2}{g_{11}}L_{1[1}L_{2]}^2$

$$\text{נפשט: } -\frac{2}{g_{11}}L_{1[1}L_{2]}^2 = -\frac{1}{g_{11}}(L_{11}L_2^2 - L_{12}L_1^2) = \frac{1}{g_{11}}(L_{12}L_1^2 - L_{11}L_2^2) = \frac{1}{g_{11}}(L_{21}L_1^2 - L_{11}L_2^2)$$

השיוויון האחרון הוא הסימטריה $L_{12} = L_{21}$.

כעת נשתמש בנוסחא $L = -SG$, שניבע בנוסחא של מקדמי המטריצה $L_{ij} = -L_i^k g_{kj}$

$$\begin{aligned} -\frac{2}{g_{11}}L_{1[1}L_{2]}^2 &= \frac{1}{g_{11}}(L_{21}L_1^2 - L_{11}L_2^2) = \frac{1}{g_{11}}(-L_2^k g_{k1}L_1^2 + L_1^k g_{k1}L_2^2) \\ &= \frac{1}{g_{11}}(L_1^1 g_{11}L_2^2 + L_1^2 g_{21}L_2^2 - L_2^1 g_{11}L_1^2 - L_2^2 g_{21}L_1^2) \\ &= \frac{1}{g_{11}}(L_1^1 g_{11}L_2^2 - L_2^1 g_{11}L_1^2) = L_1^1 L_2^2 - L_2^1 L_1^2 = \det S = K \end{aligned}$$

4. תהי עקומה $\beta = X \circ \alpha$ על משטח בפרמטריזציה X . נניח שלכל t , הוקטור $\beta''(t)$ הוא פרופורציונלי לוקטור $X'_1 \times X'_2$. מצאו זוג משוואות דיפרנציאליות שמקיימות על ידי הרכיבים α^1, α^2 של α .

אלה המשוואות הגאודזיות $\frac{d^2\alpha^k}{(dt)^2} + \Gamma_{ij}^k \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt} = 0$, זה ש- $\beta''(t)$ פרופורציונלי ל- $X'_1 \times X'_2$, ולכן ל-
 $N = \frac{X'_1 \times X'_2}{\|X'_1 \times X'_2\|}$, זו אחת ההגדרות של עקומה גאודזית.

ניתן להוכיח את זה ישירות. לפי כלל השרשרת $\beta'(t) = \frac{\partial X}{\partial u^i}(\alpha(t)) \frac{d\alpha^i}{dt}(t) = X'_i(\alpha(t)) \frac{d\alpha^i}{dt}$, הפעלה שנייה של נגזרת תיתן

$$\begin{aligned} \beta''(t) &= X''_{ij}(\alpha(t)) \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt} + X'_i(\alpha(t)) \frac{d^2\alpha^i}{(dt)^2} \\ &= (\Gamma_{ij}^k(\alpha(t)) X'_k(\alpha(t)) + L_{ij}(\alpha(t)) N) \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt} + X'_k(\alpha(t)) \frac{d^2\alpha^k}{(dt)^2} \\ &= \left(\frac{d^2\alpha^k}{(dt)^2} + \Gamma_{ij}^k(\alpha(t)) \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt} \right) X'_k(\alpha(t)) + L_{ij}(\alpha(t)) \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt} N(\alpha(t)) \end{aligned}$$

עם $\beta''(t)$ פרופורציונלי ל- N אז המקדמים האחרים, אילו של X'_k , שווים 0. זה אומר
 $\frac{d^2\alpha^k}{(dt)^2} + \Gamma_{ij}^k(\alpha(t)) \frac{d\alpha^i}{dt} \frac{d\alpha^j}{dt} = 0$ וסיימנו.

5. תהי עקומה $\gamma(t) = (f(t), 0, g(t))$ במהירות יחידה ($t_1 \leq t \leq t_2$) ויהי X משטח הסיבוב שלה.

a. הביאו את שטח המשטח לפי הפונקציה f .

למשטח יש פרמ' $X(\phi, \theta) = (f(\phi) \cos \theta, f(\phi) \sin \theta, g(\phi))$, $0 \leq \theta \leq 2\pi$ ו- $t_1 \leq \phi \leq t_2$.

התבנית היסודית הראשונה היא, כמו שלמדנו (וקל לחשב עם לא זוכרים)

$$G = \begin{pmatrix} f'^2(\phi) + g'^2(\phi) & 0 \\ 0 & f^2(\phi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & f^2(\phi) \end{pmatrix}$$

תבנית השטח היא, אם כן, $\sqrt{\det G} d\phi d\theta = f(\phi) d\phi d\theta$, ואנחנו מחפשים את השטח על כל

$$\int_0^{2\pi} \int_{t_1}^{t_2} f(\phi) d\phi d\theta = 2\pi \int_{t_1}^{t_2} f(\phi) d\phi$$

b. מצאו את השטח במקרה ש γ הוא מעגל ברדיוס β , שמרכזו מרוחק מרחק α מציר ה- z .

למדנו על פרמטריזציה במהירות יחידה למעגל שכזה, $\gamma(t) = \left(\beta \cos \frac{t}{\beta} + \alpha, 0, \beta \sin \frac{t}{\beta} \right)$,

אם אתם לא זוכרים את זה קחו את הפרמ' $\gamma(t) = (\beta \cos t + \alpha, 0, \beta \sin t)$ ו- $0 \leq \phi \leq 2\beta\pi$ ותעברו למהירות יחידה בצורה הרגילה.

כעת לפי א' השטח הוא

$$2\pi \int_0^{2\beta\pi} \left(\beta \cos \frac{\phi}{\beta} + \alpha \right) d\phi = \left(\beta^2 \sin \frac{\phi}{\beta} + \alpha\phi \right) \Big|_0^{2\beta\pi} = 2\alpha\beta\pi$$

6. תהי פרמטריזציה $X(u, v)$ של משטח.
 a. הגדר את העקמומיות הראשיות k_1, k_2 של פרמטריזציה.

עלה הערכים העצמיים של המטריצה S , שמייצגת את העתקת ווינגרטן לפי הבסיס X'_1, X'_2 .

b. עם התבניות הראשונה והשנייה מקיימות $g_{12} \equiv L_{12} \equiv 0$, בחר בסיס מתאים והבא את העתקת ווינגרטן כמטריצה ריבועית.

נסמן $L = \begin{pmatrix} L_{11} & L_{12} \\ L_{12} & L_{22} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} L_{11} & 0 \\ 0 & L_{22} \end{pmatrix}$, המטריצות המייצגות של התבנית היסודיות. אזי ידוע שבאותו בסיס כמו ב- א' שמתקיים $S = -LG^{-1}$.

$$S = -LG^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{L_{11}}{g_{11}} & 0 \\ 0 & -\frac{L_{22}}{g_{22}} \end{pmatrix} \text{ ולכן } G^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{g_{11}} & 0 \\ 0 & \frac{1}{g_{22}} \end{pmatrix}$$

c. בתנאים של ב', הבאה את הגודל $\frac{k_1}{k_2}$ לפי האיברים של התבניות הראשונה והשנייה.

הערכים העצמיים של S הזאת הם $k_1 = -\frac{L_{11}}{g_{11}}$ ו- $k_2 = -\frac{L_{22}}{g_{22}}$. אם כן $\frac{k_1}{k_2} = \frac{L_{11}g_{22}}{g_{11}L_{22}}$.

d. חשב את $\frac{k_1}{k_2}$ עבור משטח הסיבוב של העקומה $y = 0, x = z^2 + \frac{1}{4}$.

ניקח פרמ' לעקומה $\gamma(t) = (t^2 + \frac{1}{4}, 0, t)$. משטח הסיבוב הוא

$$X(\phi, \theta) = \left(\left(\phi^2 + \frac{1}{4} \right) \cos \theta, \left(\phi^2 + \frac{1}{4} \right) \sin \theta, \phi \right)$$

פה $f(\phi) = \phi^2 + \frac{1}{4}$, $f'(\phi) = 2\phi$, $f''(\phi) = 2$, $g(\phi) = \phi$, $g'(\phi) = 1$ ו- $g''(\phi) = 0$.

למדנו שלמשטחי סיבוב

$$G = \begin{pmatrix} f'^2(\phi) + g'^2(\phi) & 0 \\ 0 & f^2(\phi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4\phi^2 + 1 & 0 \\ 0 & \left(\phi^2 + \frac{1}{4} \right)^2 \end{pmatrix}$$

-1

$$L = \frac{1}{\sqrt{f'^2(\phi) + g'^2(\phi)}} \begin{pmatrix} f'(\phi)g''(\phi) - g'(\phi)f''(\phi) & 0 \\ 0 & f(\phi)g'(\phi) \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{4\phi^2 + 1}} \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & \phi^2 + \frac{1}{4} \end{pmatrix}$$

אם משהו לא זוכר את הנוסחאות, אפשר לחשב ישירות. זה לא ארוך ולכן

$$\begin{aligned} \frac{k_1}{k_2} &= \frac{L_{11}g_{22}}{g_{11}L_{22}} = \frac{-2}{\sqrt{4\phi^2+1}} \cdot \left(\phi^2 + \frac{1}{4}\right)^2 = \frac{-2 \cdot \left(\phi^2 + \frac{1}{4}\right)^2}{(4\phi^2+1) \cdot \left(\phi^2 + \frac{1}{4}\right)} = \frac{-2 \cdot \left(\phi^2 + \frac{1}{4}\right)}{(4\phi^2+1)} \\ &= \frac{-2 \left(\phi^2 + \frac{1}{4}\right)}{4 \left(\phi^2 + \frac{1}{4}\right)} = -\frac{1}{2} \end{aligned}$$

7. עבור פונקציה $f(x, y) = \frac{a}{y}$, ותהי המטריקה $f^2(x, y)(dx^2 + dy^2)$.

a. מצא תחום מקסימאלי $U \subseteq \mathbb{R}^2$ שבו מוגדרת המטריקה.

התבנית היסודית הראשונה $G = \frac{a^2}{y^2} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ צריכה להיות חיובית לחלוטין (הע"ע צריכים להיות

חיוביים) ולכן צריך $y > 0$. אין שום בעיות אחרות, ולכן $U = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 | y > 0\}$.

b. חשב את מקדמי כריסטופל Γ_{ij}^k של המטריקה.

למדנו שעבור מטריקה קונפורמית $f^2(x, y)(dx^2 + dy^2)$ אם $\mu = \ln f$, אז

$$\Gamma_{22}^2 = \Gamma_{12}^1 = -\Gamma_{11}^2 = \mu'_2 \quad \Gamma_{11}^1 = \Gamma_{12}^2 = -\Gamma_{22}^1 = \mu'_1$$

במקרה שלנו $f = \frac{a}{y}$, $\mu = \ln \frac{a}{y} = \ln a - \ln y$, $\mu'_x = 0$, $\mu'_y = -\frac{1}{y}$ ולכן $\mu'_2 = \mu'_y = -\frac{1}{y}$

$$\Gamma_{11}^2 = \frac{1}{y} \quad \Gamma_{22}^2 = \Gamma_{12}^1 = -\frac{1}{y}, \quad \Gamma_{11}^1 = \Gamma_{12}^2 = \Gamma_{22}^1 = 0$$

c. הגדרת את אופרטור לפלס בטרמי למטריקה איזוטרמית.

$$\Delta_{LB}(h) = \frac{1}{f^2} \left(\frac{\partial^2 h}{(\partial u^1)^2} + \frac{\partial^2 h}{(\partial u^2)^2} \right)$$

d. חשב את עקמומיות גאוס של המטריקה לפי מקדמי קריסטופל

$$\Gamma_{12:1}^2 = 0'_x = 0 \quad \Gamma_{11:2}^2 = \left(\frac{1}{y}\right)'_y = -\frac{1}{y^2}$$

כעת, לפי הנוסחה

$$\begin{aligned} K &= \frac{2}{g_{11}} (\Gamma_{1[1:2]}^2 + \Gamma_{1[1}\Gamma_{2]i}^2) = \frac{1}{g_{11}} (\Gamma_{11:2}^2 - \Gamma_{12:1}^2 + \Gamma_{11}^1 \Gamma_{12}^2 - \Gamma_{12}^1 \Gamma_{11}^2 + \Gamma_{11}^2 \Gamma_{22}^2 - \Gamma_{12}^2 \Gamma_{12}^2) \\ &= \frac{1}{\frac{a^2}{y^2}} \left(-\frac{1}{y^2} - 0 + 0 \cdot \left(-\frac{1}{y}\right) - \left(-\frac{1}{y}\right) \cdot \frac{1}{y} + \frac{1}{y} \cdot \left(-\frac{1}{y}\right) - 0 \cdot 0 \right) \\ &= \frac{y^2}{a^2} \left(-\frac{1}{y^2} + \frac{1}{y^2} - \frac{1}{y^2} \right) = -\frac{1}{a^2} \end{aligned}$$

e. חשב את עקמומיות גאוס של המטריקה לפי אופרטור לפלס בטרמי.

במקרה שלנו אופרטור לפלס בטרמי יהיה $\Delta_{LB}(h) = \frac{y^2}{a^2} (h''_{xx} + h''_{yy})$ המשפט אומר ש-

$$K = -\frac{1}{2}\Delta_{LB}(\ln f^2) = -\frac{1}{2}\Delta_{LB}(2 \ln f) = -\Delta_{LB}(\ln f) = -\Delta_{LB}(\mu)$$

$$\text{במקרה שלנו } \mu = \ln a - \ln y, \mu'_{xx} = \mu'_{xy} = \mu'_{yx} = \mu'_{yy} = \frac{1}{y^2}, \mu'_y = -\frac{1}{y}, \mu'_x = \mu'_{xx} = 0$$

$$K = -\Delta_{LB}(\mu) = -\frac{y^2}{a^2}\left(0 + \frac{1}{y^2}\right) = -\frac{1}{a^2}$$

f. כתוב את המשוואות הגאודזיות של המטריקה.

עבור עקומה $a(t) = (x(t), y(t))$ המשוואות הגאודזיות מקבלות את הצורה:

$$\frac{d^2x}{(dt)^2} + \Gamma_{11}^1 \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + 2\Gamma_{12}^1 \frac{dx}{dt} \frac{dy}{dt} + \Gamma_{22}^1 \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 0$$

$$\frac{d^2y}{(dt)^2} + \Gamma_{11}^2 \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + 2\Gamma_{12}^2 \frac{dx}{dt} \frac{dy}{dt} + \Gamma_{22}^2 \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 0$$

במקרה שלנו,

$$\frac{d^2x}{(dt)^2} - \frac{2}{y} \frac{dx}{dt} \frac{dy}{dt} = 0$$

$$\frac{d^2y}{(dt)^2} + \frac{1}{y} \left(\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 - \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 \right) = 0$$

8. עבור פונקציה $f(x, y) = \left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)^{-1}$, כאשר $\rho > 0$ פרמטר, תהי המטריקה

$$f^2(x, y)(dx^2 + dy^2)$$

a. מצא תחום מקסימאלי $U \subseteq \mathbb{R}^2$ שבו מוגדרת המטריקה.

שוב, התבנית היסודית הראשונה $G = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)^{-2}$ צריכה להיות חיובית לחלוטין

ולכן צריך $1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2) > 0$, אבל זה תמיד קורה. לכן $U = \mathbb{R}^2$ יהיה התחום המקסימלי.

b. חשב את מקדמי כריסטופל Γ_{ij}^k של המטריקה.

שוב נגדיר $\mu = \ln f = -\ln\left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)$ ולכן

$$\Gamma_{11}^1 = \Gamma_{12}^2 = -\Gamma_{22}^1 = \mu'_1 = -\frac{1}{1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)} \cdot \frac{\rho}{2}x = -\frac{\rho x}{2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)}$$

ובדומה

$$\Gamma_{22}^2 = \Gamma_{12}^1 = -\Gamma_{11}^2 = \mu'_2 = -\frac{\rho y}{2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)}$$

c. תנו ארבעה שיטות לחישוב של עקמומיות גאוס של משטח.

ישנן 5 נוסחאות, בסך הכל:

לפרמטריזציה של משטח ב- \mathbb{R}^3 יש את 3 הנוסחאות:

$$K = \det S = \frac{\det L}{\det G} = -\frac{2}{g_{11}} L_{1[1]L_{2]2}^2}$$

בכל מקרה, יש את הנוסחא מהמשפט המדדים של גאוס:

$$K = \frac{2}{g_{11}} (\Gamma_{1[1:2]}^2 + \Gamma_{1[1}\Gamma_{2]i}^2)$$

ואם המטריקה קונפורמית (= הפרמטריזציה איזוטרמית) ניתן להשתמש בלפס בלטרמי:

$$K = -\frac{1}{2} \Delta_{LB}(\ln f^2)$$

d. הסבירו אילו מהשיטות יכולות לפעל פה.

בגלל שלא מדובר על משטח ב- \mathbb{R}^3 , אלא על משטח מופשט, שיטות 1-3 לא פועלות פה.

שיטה 4 תמיד פועלת, ובגלל שזו מטריקה קונפורמית גם שיטה 5 פועלת פה.

e. חשב את עקמומיות Gauss של מטריקה $f^2(x, y)(dx^2 + dy^2)$.

במקרה שלנו

$$\Delta_{LB}(h) = \frac{1}{f^2} (h''_{xx} + h''_{yy}) = \left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)^2 (h''_{xx} + h''_{yy})$$

כמו ב-7,

$$\begin{aligned} K &= -\frac{1}{2} \Delta_{LB}(\ln f^2) = -\frac{1}{2} \Delta_{LB}(2 \ln f) = -\Delta_{LB}(\ln f) = -\Delta_{LB}(\mu) \\ &= \left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)^2 (\mu''_{xx} + \mu''_{yy}) \end{aligned}$$

ופה

$$\mu = -\ln\left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)$$

ולכן:

$$\mu'_x = -\frac{\rho x}{2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)}$$

-1

$$\mu''_{xx} = -\frac{\rho\left(2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)\right) - \rho^2 x^2}{\left(2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)\right)^2} = \frac{\frac{\rho^2}{2}(x^2 - y^2) - 2\rho}{\left(2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)\right)^2}$$

ובדומה

$$\mu''_{yy} = \frac{\frac{\rho^2}{2}(y^2 - x^2) - 2\rho}{\left(2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)\right)^2}$$

נציב:

$$K = \left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)^2 (\mu''_{xx} + \mu''_{yy}) = \left(1 + \frac{\rho}{4}(x^2 + y^2)\right)^2 \left(\frac{-4\rho}{\left(2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)\right)^2}\right) = -4\rho$$

f. כתוב את המשוואות הגאודזיות של המטריקה.

כמו ב-7:

$$\frac{d^2x}{(dt)^2} + \Gamma_{11}^1 \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + 2\Gamma_{12}^1 \frac{dx}{dt} \frac{dy}{dt} + \Gamma_{22}^1 \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 0$$

$$\frac{d^2y}{(dt)^2} + \Gamma_{11}^2 \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + 2\Gamma_{12}^2 \frac{dx}{dt} \frac{dy}{dt} + \Gamma_{22}^2 \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 = 0$$

ובמקרה שלנו,

$$\frac{d^2x}{(dt)^2} - \frac{\rho}{2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)} \left(x \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + 2y \frac{dx}{dt} \frac{dy}{dt} - x \left(\frac{dy}{dt}\right)^2\right) = 0$$

$$\frac{d^2y}{(dt)^2} - \frac{\rho}{2 + \frac{\rho}{2}(x^2 + y^2)} \left(-y \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + 2x \frac{dx}{dt} \frac{dy}{dt} + y \left(\frac{dy}{dt}\right)^2\right) = 0$$