

תרגול 8-9

13 ביוני 2016

תזכורת

מרחבים וקטורים

הגדרה: מרחב וקטורי הוא מבנה הכולל קבוצה V עם פעולת חיבור ושדה \mathbb{F} עם חיבור וכפל שלו. בנוסף, קיים כפל המקשר בין איברי V לאיברי \mathbb{F} (כפל בסקלאר). האקסיומות שמרחב וקטורי צריך לקיים:

1. אקסיומות של החיבור ב V . לכל $v, w, u \in V$ מתקיים

(א) מוגדרות $v + w \in V$.

(ב) קיבוץ $v + (u + w) = (v + u) + w$.

(ג) חילוף $v + u = u + v$.

(ד) איבר נטרלי $\exists 0 \in V : \forall v \in V : 0 + v = v$.

(ה) איבר נגדי $\forall v \in V \exists (-v) \in V : v + (-v) = 0$.

2. אקסיומות של כפל וחיבור של שדה - בהגדרת שדה

3. אקסיומות כפל בסקלאר לכל $v, u \in V, \alpha, \beta \in \mathbb{F}$ מתקיים

(א) מוגדרות $\alpha v \in V$.

(ב) קיבוץ $\alpha(\beta v) = (\alpha\beta)v$.

(ג) כפל יחידה $1_{\mathbb{F}}v = v$.

(ד) פילוג

i. $\alpha(v + u) = \alpha v + \alpha u$.

ii. $(\alpha + \beta)v = \alpha v + \beta v$.

דוגמא $\mathbb{R}^3 := \{(x, y, z) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\}$ עם חיבור $(x_1, y_1, z_1) + (x_2, y_2, z_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2)$ וכפל בסקלאר $\alpha(x, y, z) = (\alpha x, \alpha y, \alpha z), \alpha \in \mathbb{R}$ הוא מרחב וקטורי.

תתי מרחבים

הגדרה יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $W \subseteq V$ יקרא תת מרחב אם הוא מרחב וקטורי בפני עצמו ביחס לפעולות V .

הערה: כדי לבדוק אם $W \subseteq V$ הוא תת מרחב מספיק לבדוק

1. $w, u \in W$ מתקיים

(א) מוגדרות $u + w \in W$.

(ב) איבר נטרלי 0 של V נמצא ב- W .

2. אקסיומות כפל בסקלאר לכל $w \in W, \alpha \in \mathbb{F}$ מתקיים

(א) מוגדרות $\alpha w \in W$.

את שאר האקסיומות W יורש מ V כנת קבוצה.
הערה: ניתן לרכז את הבדיקות הנ"ל מספיק לבדוק

1. $W \neq \emptyset$.

2. שלכל $w, u \in W, \alpha \in \mathbb{F}$ מתקיים $\alpha u + w \in W$.

צירופים לינארית ותלות לינארית

הגדרה: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . יהיו $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$ ו $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \in \mathbb{F}$ אזי ביטוי מהצורה $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n$ נקרא צירוף לינארי (צ"ל).

לדוגמא: $V = \mathbb{R}^2$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$. אזי $\pi \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} - \sqrt{3} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$ הוא צירוף לינארי.

הערה: אם ניקח כל $\alpha_i = 0$ נקבל $0v_1 + 0v_2 + \dots + 0v_n = 0$. צ"ל זה נקרא טריויאלי.

הגדרה: בסימונים הקודמים אם קיים צ"ל לא טריויאלי כך ש $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n = 0$ אזי נאמר ש $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ תלויה לינארית (ת"ל). אחרת, אם הצ"ל הטריויאלי היחיד ששווה ל-0 אזי נאמר ש $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ בלתי תלויה לינארית (בת"ל).

במילים אחרות אם $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n = 0$ גורר שכל $\alpha_i = 0$ אזי $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ קבוצה בת"ל

דוגמאות

$$1. \text{ מעל } V = \mathbb{R}^3 \text{ מעל } \mathbb{F} = \mathbb{R} \text{ בת"ל } \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{כי } \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

פירושו $\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ שזה גורר $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 = 0$.

2. $V = \mathbb{R}^3$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$. $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$.

נתבונן ב $\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$

ונמיר אותו להצגה מטריצית $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$C_j(AB) = A \cdot C_j(B) = \begin{pmatrix} | & | & \dots & | \\ \vec{a}_1 & \vec{a}_2 & \dots & \vec{a}_n \\ | & | & | & | \end{pmatrix}_{m \times n} \begin{pmatrix} b_{1j} \\ b_{2j} \\ \vdots \\ b_{nj} \end{pmatrix}_{n \times 1} = b_{1j} \vec{a}_1 +$$

$$(b_{2j} \vec{a}_2 + \dots + b_{nj} \vec{a}_n = \sum_{k=1}^n b_{kj} \vec{a}_k \in \mathbb{F}^{m \times 1}$$

כעת השאלה שקולה האם יש פתרון לא טריאלי למערכת. נדרג ונבדוק

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & -3 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

נציב $z = t$ ונקבל $\begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -t \\ -t \\ t \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ פתרון לא טרוויאלי. כלומר הוקטורים הנ"ל ת"ל.

3. יהי $v \in V \neq 0$ אזי $\{v\}$ קבוצה בת"ל.

4. יהי $S = \{v_1, \dots, v_n\}$ כך ש $0_V \in S$ אזי S ת"ל.

5. $V = \mathbb{R}_2[x]$ מרחב הפולינומים עד דרגה 2 מעל \mathbb{R} .

תהא $S = \{2 + 6x, x^2, 1 + 2x + 2x^2\}$

האם $1 + x + x^2$ הוא צ"ל של איברי S ?

פתרון: צריך למצוא $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$

כך ש $\alpha_1(2 + 6x) + \alpha_2 x^2 + \alpha_3(1 + 2x + 2x^2) = 1 + 1x + x^2$

כלומר לפי השוואת מקדמים: $2\alpha_1 + \alpha_3 = 1, 6\alpha_1 + 2\alpha_3 = 1, \alpha_2 + 2\alpha_3 = 1$

ובצורה מטריצית $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 6 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \alpha_2 \\ \alpha_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ נבדוק

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & | & 1 \\ 6 & 0 & 2 & | & 1 \\ 0 & 1 & 2 & | & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \\ 0 & 1 & 2 & | & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 2 & | & 1 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 2 & | & 1 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & | & -1 \\ 0 & 1 & 0 & | & -3 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & -0.5 \\ 0 & 1 & 0 & | & -3 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{pmatrix}$$

$$-0.5(2 + 6x) + (-3)x^2 + 2(1 + 2x + 2x^2) = 1 + 1x + x^2$$

6. יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $S = \{v_1, \dots, v_n\}$ קבוצה בת"ל. הוכח $S' =$

$$\{v_1, w_2, \dots, w_n\} \text{ בת"ל כאשר } w_i = v_i + v_1$$

פתרון: נניח $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 w_2 + \dots + \alpha_n w_n = 0$ צ"ל $\alpha_i = 0$

$$0 = \alpha_1 v_1 + \alpha_2 w_2 + \dots + \alpha_n w_n = \alpha_1 v_1 + \alpha_2(v_1 + v_2) + \dots + \alpha_n(v_1 + v_n)$$

$$= (\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n)v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n$$

כיוון ש $S = \{v_1, \dots, v_n\}$ בת"ל גורר ש $(\alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n) = 0, \alpha_2 = 0 \dots \alpha_n = 0$

$$\leftarrow \alpha_1 = 0, \alpha_2 = 0 \dots \alpha_n = 0 \leftarrow \text{בת"ל } S'$$

ד

המרחב הנפרש (span)

הקדמה/מוטיבציה: ראינו בשיעור קודם ש $\mathbb{R}^2 \subset S = \{(x, y) \mid x, y \geq 0\}$ אינו תת מרחב.

אנו רוצים להוסיף ל S ווקטורים כך שהקבוצה החדשה $S \subset W$ תהיה תת מרחב.

עפ"י הגדרת תת מרחב ברור כי W מכילה את כל הצ"ל של איברי S כי $S \subset W$ ו W

סגור לחיבור וכפל בסקאלר.

לכן מגדירים:

הגדרה: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . יהיו $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$

$$\text{אזי } \text{span}(\{v_1, v_2, \dots, v_n\}) = \{\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n \mid \alpha_i \in \mathbb{F}\}$$

ובאופן כללי $S \subset V$ אזי $\text{span}(S) = \{\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n \mid \alpha_i \in \mathbb{F}, v_i \in S\}$

אוסף כל הצירופים הלינאריים של איברי S .

דוגמא $V = \mathbb{R}^3$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$. $S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ ננסה להבין מבחינה גאומטרית

מהו תת המרחב $\text{span}(S)$?

$$\text{פתרון: } \text{span}(S) = \left\{ \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \\ 0 \end{pmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \right\}$$

כלומר מישור xy בתוך המרחב.

משפט: בסימונים לעיל $\text{span}(S) \subset V$ יהיו תת מרחב שמכיל את S . והוא הכי קטן (כלומר

אם $S \subset W$ אזי $\text{span}(S) \subset W$).

תרגיל: $V = \mathbb{R}^2$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$. $S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$

1. האם $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \text{span}(S)$?

2. מהו $\text{span}(S)$ (מבחינה גאומטרית)?

פיתרון:

1. האם $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in \text{span}(S)$?

נבדוק האם קיימים $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$

כך ש $\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

שקול לבדוק האם למערכת קיים פתרון?

נבדוק $\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -2 & 1 \\ 1 & 3 & 2 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & -1 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -10 & 3 \\ 0 & 1 & 4 & -1 \end{array} \right)$

יש פתרון למערכת לדוגמא (אם נבחר שרירותית $\alpha_3 = 0$) $\alpha_1 = 3, \alpha_2 = -1$

ואכן $3 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - 1 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + 0 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

2. מהו $span(S)$?

באופן דומה נבדוק אלו וקטורים $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \in span(S)$

נבדוק תחת אלו תנאים על a, b קיימים a_1, a_2, a_3 כך ש-

$\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$

נדרג את המערכת $\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -2 & a \\ 1 & 3 & 2 & b \end{array} \right)$

$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -2 & a \\ 1 & 3 & 2 & b \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -2 & a \\ 0 & 1 & 4 & b-a \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & -10 & 3a-2b \\ 0 & 1 & 4 & b-a \end{array} \right)$

פיתרון כללי: $a_3 = t, a_1 = 3a - 2b + 10t, a_2 = b - a - 4t$

ואכן עבור $t = 0$ מתקיים: $(3a - 2b) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + (b - a) \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + 0 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$

כלומר $span(S) = \mathbb{R}^2 = V$ (כל וקטור ב- \mathbb{R}^2 ניתן לייצג כצירוף לינארי של וקטורים מ- S)

הערה: בפרט $\begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} \in span(\{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}\})$ ולכן S ת"ל.

ובנוסף, $span(S) = span(\{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}\})$.

תרגיל: $V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$.
 $span(S)$ מהו $S = \{v_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}\}$
 והאם S בת"ל?

פתרון רוצים למצוא את כל המטריצות $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

כך ש $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \alpha_3 v_3 = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

נייצג כל מטריצה באמצעות וקטור. למשל $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \leftrightarrow \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$

$$\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \text{ כעת השאלה שקולה ל}$$

ולכן, כמו קודם נדרג

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & | & a \\ 1 & 0 & -1 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & | & c \\ 1 & 3 & 0 & | & d \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & | & c \\ 1 & 3 & 0 & | & d \\ 1 & 2 & 1 & | & a \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & | & c \\ 0 & 3 & 1 & | & d-b \\ 0 & 2 & 2 & | & a-b \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & b \\ 0 & 1 & 1 & | & c \\ 0 & 0 & -2 & | & d-b-3c \\ 0 & 0 & 0 & | & a-b-2c \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & b - \frac{d-b-3c}{2} \\ 0 & 1 & 0 & | & c + \frac{d-b-3c}{2} \\ 0 & 0 & -2 & | & d-b-3c \\ 0 & 0 & 0 & | & a-b-2c \end{pmatrix}$$

אם נבחר $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ רואים כי חייבים לקחת $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 = 0$ ולכן S בת"ל

בנוסף רק אם $a - b - 2c = 0$ יש פתרון למערכת ולכן

$$\begin{aligned} \text{span}(S) &= \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a - b - 2c = 0 \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} b+2c & b \\ c & d \end{pmatrix} \right\} = \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} b+2c & b \\ c & d \end{pmatrix} \right\} = b \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\} \end{aligned}$$

הגדרה: אם $\text{span}(S) = V$ נאמר ש- S פורשת את המרחב V .

דוגמאות:

$V = \mathbb{R}^3$ מ"ו מעל \mathbb{R} .
 הקבוצה $S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ פורשת את V . כי כל וקטור $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ מעל \mathbb{R} ניתן לכתובו כ-
 $a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$ מעל \mathbb{F} .

$S = \{v_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}\}$ אינו פורש את

V כמו שראינו בתרגיל $\text{span}(S) \neq V$ (לדוגמה הוקטור $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$ אינו נמצא בקבוצה הנפרשת על ידי S)

תרגיל: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $S = \{v_1, \dots, v_n\}$ קבוצה בת"ל. נניח שקיים $v \in V \setminus \text{span}(S)$. הוכח: $S' = \{v_1, \dots, v_n, v\}$ בת"ל.

הוכחה: צריך להוכיח כי: $\alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$ $\Leftrightarrow \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n + \alpha v = 0$
 $\alpha = 0$
 נניח כי $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n + \alpha v = 0$
 $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n = -\alpha v \Leftarrow$
 $\alpha = 0 \Leftarrow$ כי אחרת נקבל $v = \frac{\alpha_1}{-\alpha} v_1 + \frac{\alpha_2}{-\alpha} v_2 + \dots + \frac{\alpha_n}{-\alpha} v_n$
 בסתירה לנתון ש- $v \notin \text{span}(S)$.
 $\Leftarrow \alpha_i = 0 \Leftrightarrow \alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n = 0$ כי בת"ל.
 תרגיל: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $S = \{v_1, \dots, v_n\}$. נניח v_n תלוי לינארית בוקטורים האחרים.
 אזי $\text{span}(S) = \text{span}(S')$ כאשר $S' = \{v_1, \dots, v_{n-1}\}$
 פתרון: נראה הכלה דו כיוונית:
 \supseteq יהי $v \in \text{span}(S')$ אזי קיימים $\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$ כך ש- $\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_{n-1} v_{n-1} = v$ אולם $v \in \text{span}(S)$ ולכן $v_1, \dots, v_{n-1} \in S$
 \subseteq יהי $v \in \text{span}(S)$ אזי קיימים $\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}, \alpha_n$ כך ש- $\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_{n-1} v_{n-1} + \alpha_n v_n = v$
 $\alpha_n v_n = v$
 v_1, \dots, v_{n-1} ולכן קיימים $\beta_1, \dots, \beta_{n-1}$ כך ש- $\beta_1 v_1 + \dots + \beta_{n-1} v_{n-1} = v_n$
 נציב את v_n במשוואה לעיל ונקבל
 $\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_{n-1} v_{n-1} + \beta_1 v_1 + \dots + \beta_{n-1} v_{n-1} = v$
 $v \in \text{span}(S')$ ולכן $v = (\alpha_1 + \beta_1) v_1 + \dots + (\alpha_{n-1} + \beta_{n-1}) v_{n-1}$

בסיס ומימד

הגדרה: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . קבוצה $B \subset V$ בת"ל כך ש $\text{span}(B) = V$ נקראת בסיס.
 הגדרה: המימד של V הוא $\dim_{\mathbb{F}} V = |B|$ כאשר B בסיס. V יקרא נוצר סופית אם $\dim_{\mathbb{F}} V < \infty$
 משפט: ההגדרה של מימד מוגדרת היטב כלומר לכל שתי בסיסים B, B' הגדלים שלהם שווים. $|B| = |B'|$.

משפט: יהיה $B \subset V$ אזי התנאים הבאים שקולים:

1. B בסיס

2. B קבוצה בת"ל מקסימאלית

3. B קבוצה פורשת את V מינימאלית.

תרגיל: יהיה $V = \mathbb{C}^2$ מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . מצא $\dim_{\mathbb{F}} V$

1. כאשר $\mathbb{F} = \mathbb{C}$

פתרון: קל לראות כי $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ קבוצה פורשת ובת"ל ולכן בסיס. $\dim_{\mathbb{F}} V = 2$

2. כאשר $\mathbb{F} = \mathbb{R}$

פתרון: במקרה זה צריך יותר וקטורים לבסיס כי יש פחות סקלארים להשתמש בהם.

טענה: $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix} \right\}$ בסיס.

הוכחה: B פורשת: יהיה $\begin{pmatrix} a+bi \\ c+di \end{pmatrix} \in V$ אזי

$$\begin{pmatrix} a+bi \\ c+di \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + d \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix}$$

B בת"ל. נניח $\alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \alpha_4 \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$\alpha_i = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \alpha_1 + \alpha_2 i \\ \alpha_3 + \alpha_4 i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftarrow$$

דוגמאות לבסיסים סטנדרטים:

1. $V = \mathbb{R}^3$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$. בסיס $B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

2. $V = \mathbb{C}^{3 \times 2}$ מעל שדה \mathbb{C} בסיס

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

3. $V = \mathbb{R}_2[x]$ מרחב הפולינומים מדרגה 2 מעל \mathbb{R} . בסיס $B = \{1, x, x^2\}$

4. מרחב הפולינומים $\mathbb{F}[x]$ בסיס $B = \{1, x, x^2, x^3, x^4, \dots\}$ בסיס אינסופי.

משפט השלישי חינם

יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} ממימד n ($\dim_{\mathbb{F}} V = n$). תהא קבוצה $B \subset V$ אם B מקיימת 2 מתוך 3 התנאים הבאים אזי היא מקיימת גם את השלישי (ובפרט B תהיה בסיס).

1. $\#B = n$

2. B פורשת את V

3. B בת"ל

דוגמא: $V = \mathbb{R}^2$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$. יהיו $B = \{v_1, v_2\}$ כן $v_1 \neq \alpha v_2$ ו $v_i \neq 0$ (כלומר v_1 אינו פרופורציונאלי ל v_2) אזי B בסיס ל V .
הוכחה: ראינו כי המימד של המרחב שווה 2. מהנתון נובע כי B בת"ל ובנוסף $\#B = 2$ לכן ממשפט השלישי חינם B בסיס.

דוגמא פרטית $B = \left\{ \begin{pmatrix} \pi \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} \sqrt{5} \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ בסיס.

תרגיל: $V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$ מעל $\mathbb{F} = \mathbb{R}$. השלם את

$S = \{v_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}\}$ לבסיס.

פתרון: $\dim_{\mathbb{F}} V = 4$ (קל לראות שקיים בסיס סטנדרטי מגודל 4) ראינו כי S בת"ל ולכן מספיק למצוא וקטור $v \notin \text{span}(S)$ ואז $S \cup \{v\}$ קבוצה בת"ל (לפי אחד התרגילים שעשינו) מגודל 4 ולכן בסיס.

ראינו כי $\begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \notin \text{span}(S)$ ולכן $\text{span}(S) = \left\{ \begin{pmatrix} b+2c & b \\ c & d \end{pmatrix} \right\}$

תרגיל: מעל $V = \mathbb{C}_2[x]$ מצא $B = \{v_1 = 1+x, v_2 = 1+ix, v_3 = ix, v_4 = ix^2\}$.
 $B' \subset B$ כך ש B' בסיס ל V .

פתרון: $\dim_{\mathbb{F}} V = 3$ מספיק למצוא 3 וקטורים ב B שהם בת"ל. נבדוק באופן כללי האם הווקטורים בת"ל.

שקול לבדוק האם למערכת יש פתרון לא טריויאלי:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & i & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i & 0 \end{array} \right)$$

כלומר הווקטורים ת"ל והפתרונות הם

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & i & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & i-1 & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i & 0 \end{array} \right)$$

מהצורה: $\alpha_1 = -\alpha_2$, $\alpha_2 = \frac{-it}{i-1}$, $\alpha_3 = t$, $\alpha_4 = 0$. רואים שהווקטורים v_1, v_2, v_3 ת"ל אחד בשני לכן נוכל להשמיט אחד מהווקטורים התלויים לינארית ונבדוק האם יש עדיין תלות:

רואים שאין תלות, לכן:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & i & 0 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & i-1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & i & 0 \end{array} \right)$$

כלומר $B' = \{1+x, 1+ix, ix^2\}$ קבוצה בת"ל ולכן בסיס.

הערות כלליות:

1. לכל קבוצה $B \subset V$ שפורשת את V ניתן למצוא $B' \subset B$ כך ש B' בסיס (לצמצם את B לבסיס)

2. לכל קבוצה $B \subset V$ בת"ל ניתן למצוא $B' \subset B$ כך ש B' בסיס (להרחיב את B לבסיס)

תרגיל: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $W \subset V$ תת מרחב מאותו מימד $W = V$. הוכח: $(\dim_{\mathbb{F}} V = \dim_{\mathbb{F}} W = n)$.

הוכחה: נבחר בסיס ל $W = \{w_1, \dots, w_n\}$. בפרט $\text{span}(B) = W$.
 ו $\text{span}(B) = V$ קבוצה בת"ל. כיוון ש B עם n איברים אזי לפי השלישי חנים $\text{span}(B) = V$.

תרגיל: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ בסיס. אזי כל וקטור $v \in V$ ניתן להצגה יחידה באיברי בסיס B .

פתרון: כיוון ש $\text{span}(B) = V$ ניתן לכתוב $v = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$ נניח כי ניתן להציג את v גם

כ $v = \sum_{i=1}^n \beta_i v_i$ אזי $\sum_{i=1}^n \alpha_i v_i = \sum_{i=1}^n \beta_i v_i$ כלומר $\sum_{i=1}^n (\alpha_i - \beta_i) v_i = 0$
 כיוון ש B בת"ל לכל i $\alpha_i - \beta_i = 0$ כלומר לכל i $\alpha_i = \beta_i$

הגדרה יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $A, B \subset V$. אזי $A+B := \{a+b | a \in A, b \in B\}$

תרגיל: יהיה V מרחב וקטורי מעל \mathbb{F} . $A, B \subset V$.

הוכח $\text{span}(A \cup B) = \text{span}(A) + \text{span}(B)$

הוכחה: (\supseteq) יהא $x \in \text{span}(A) + \text{span}(B)$ אזי $x = x_A + x_B$ כאשר $x_A \in \text{span}(A), x_B \in \text{span}(B)$.

לפי הגדרה $x_A = \sum_{i=1}^l \alpha_i a_i, x_B = \sum_{i=1}^s \beta_i b_i$ כאשר α_i, β_i סקלארים ו $a_i \in A, b_i \in B$.

לכן $x \in \text{span}(A \cup B)$ ולכן $A \cup B$ מ x כלומר צ"ל של איברים מ $A \cup B$ ולכן $x = \sum_{i=1}^l \alpha_i a_i + \sum_{i=1}^s \beta_i b_i$.

(\subseteq) יהא $x \in \text{span}(A \cup B)$ אזי $x = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$ כאשר $v_i \in A \cup B$. כלומר

לכל i מתקיים $v_i \in A$ או $v_i \in B$

נסדר ע"י החלפת אינדקסים את כל $v_i \in A$ בהתחלה (נניח $1 \leq i \leq l$)

ואת כל ה $v_i \in B$ בסוף (נניח $l+1 \leq i \leq n$)

ואז $x = \sum_{i=1}^l \alpha_i v_i + \sum_{i=l+1}^n \alpha_i v_i \in \text{span}(A) + \text{span}(B)$. ■