

התרגיל מספר 3

את התרגיל יש להגיש בתרגול בתום חופשת הפסח.

שאלה 1:

חשבו את הדטרמיננטות הבאות ע"י שימוש באלגוריתם השילוש של גאוס או פיתוח לפי שורה

$$\text{מעל } \mathbb{Z}_7 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 6 & 8 \\ 3 & -9 & 0 & 16 \\ 4 & 2 & 0 & 5 \\ 1 & 3 & 2 & 4 \end{vmatrix} \qquad \begin{vmatrix} \frac{1}{4} & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & \frac{1}{6} & \frac{1}{2} \end{vmatrix} \qquad \begin{vmatrix} 2 & 5 & -3 & -2 \\ -2 & -3 & 2 & -5 \\ 1 & 3 & -2 & 2 \\ -1 & 6 & 4 & 3 \end{vmatrix}$$

שאלה 2:

הוכיחו בעזרת הידוע לכם על השפעת פעולות אלמנטריות על דטרמיננטת מטריצה כי:

$$\begin{vmatrix} x_2 - x_1 & y_2 - y_1 \\ x_3 - x_1 & y_3 - y_1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix}$$

שאלה 3:

יהי $v_1 = (x_1, y_1), v_2 = (x_2, y_2), v_3 = (x_3, y_3)$ וקטורים ב-מישור הממשי כך

ש $v_3 \in \text{Span}\{v_1, v_2\}$ ו- v_1, v_2 בלתי תלויים לינארית. הוכיחו כי קיימים $a, b \in \mathbb{R}$ כך ש

$$(1 - a - b) = \frac{\begin{vmatrix} 1 & x_1 & y_1 \\ 1 & x_2 & y_2 \\ 1 & x_3 & y_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix}}$$

שאלה 4:

תהי $A \in M_2(\mathbb{R})$ הוכיחו:

$$1. \quad |A + I| = |A| + 1 \quad \text{או} \quad \text{tr}(A) = 0$$

$$2. \quad |A + A^2| = |A| + |A|^2 \quad \text{או} \quad |A| = 0 \quad \text{או} \quad \text{tr}(A) = 0$$

בסעיף השני (ולגביו בלבד) אין להשתמש בהצגה של המטריצה בצורה $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ ולעבוד עם

הרכיבים אלא להתבסס על מה שנעשה בסעיף הראשון.

שאלה 5:

א. חשבו את הדטרמיננטה הבאה:

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & x_3^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

ב. נתון שלכל פולינום f ממעלה $n > 0$ מעל שדה F יש לכל היותר n שורשים בשדה.

$$(f(a) = 0 \text{ או } a \in F)$$

ללא שימוש בחישוב שביצעתם בסעיף (א), הוכיחו כי (רמז בעמוד הבא)

$$\text{באשר } \{x_i\}_{i=1}^n \text{ שונים, שונה מאפס.} \quad \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 & \cdots & x_n \\ x_1^2 & x_2^2 & x_3^2 & \cdots & x_n^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ x_1^{n-1} & x_2^{n-1} & x_3^{n-1} & \cdots & x_n^{n-1} \end{vmatrix}$$

רמז: ניתן להשתמש במטריצה המשוחלפת. השתמשו בעובדה שצוינה לעיל ובמה שידוע לכם בנושא פיתרונות של מערכת משוואות ליניארית.

שאלה 6:

מצאו את הדטרמיננטה של המטריצה

$$A = \begin{pmatrix} t+3 & -1 & 1 \\ 5 & t-3 & 1 \\ 6 & -6 & t+4 \end{pmatrix}$$

קיבלתם פולינום $p(t)$ ב t . הציבו בו את המטריצה

$$B = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -5 & 3 & -1 \\ -6 & 6 & -4 \end{pmatrix}$$

ז"א חשבו $p(B)$ מה קיבלתם?

נשים לב ש $A = tI - B$ באשר $tI = \begin{pmatrix} t & 0 & 0 \\ 0 & t & 0 \\ 0 & 0 & t \end{pmatrix}$.

נניח ש $|tI - B| = 0$ האם קיים וקטור $\bar{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{pmatrix} \neq 0$ כך ש $(tI - B)\bar{v} = \bar{0}$, באשר $\bar{0} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$?

(ז"א האם יש פיתרון לא טריוויאלי למערכת המשוואות?) נמקו תשובתכם. אם הגעתם למסקנה שקיים \bar{v} שכזה, מצאו כזה וקטור.