

30.12.14 (1)

שאלת נוסחה למתקדם - הרצאה 10

תוצאות אלמנטרים סופיים

H_0^1 מרחב L^2 (פונקציות) H_0^1 מרחב L^2 עם תנאי גבול $u=0$ על $\partial\Omega$
אנחנו רוצים למצוא פתרון של $Lu=f$ באמצעות

$$\forall v \in H_0^1 \quad \langle Lu - f, v \rangle = 0$$

הפתרון של $Lu=f$ מתקיים אם $H_m \subset H_0^1$ עם H_m מרחב סופי

$H_m = \text{span}\{\varphi_1, \dots, \varphi_m\}$, H_0^1 (אנליטי)

הפתרון של $Lu=f$ מתקיים

$$Lu_m - f \perp H_m$$

ניתן למצוא פתרון u_m של $Lu_m - f \perp H_m$ באמצעות

$$u_m = \sum \alpha_k \varphi_k$$

שם נוסף של H_0^1 ; עקרון וריאציות
תוצאה

$$Lu = f$$

מרחב L^2 עם תנאי גבול

$$L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, \quad u \mapsto Lu$$

תחום $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ מרחב סופי

תנאי גבול (אנליטי) של Ω (אנליטי או נייטר)

תוצאה: פתרון של $Lu=f$ מתקיים

$$\forall v \in H_0^1, \quad \langle Lu - f, v \rangle = 0$$

התנאי H_0^1 מתקיים

$$H^1 = \left\{ v \in L^2 : \widehat{v}(k) \in L^2 \right\}$$

כאשר $\widehat{v}(k)$ הוא טרנספורם פורייה של v ו- L^2 מרחב L^2

$$\langle Lu, v \rangle$$

ניתן למצוא פתרון של $Lu=f$ באמצעות

משפט הדיברנד / גרין

$$\int_{\Omega} (\nabla^2 u) v \, dv + \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla v \, dv = \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial n} v \, ds$$

המשפט עוזר לראות את הקשר בין האינטגרל על הגבול לבין האינטגרל על האזור

$$\langle Lu, v \rangle = \left\langle \underbrace{\frac{\partial^2 u}{\partial x^{\nu^2}}}_{\in L^2}, \underbrace{\frac{\partial^2 v}{\partial x^{\nu^2}}}_{\in L^2} \right\rangle$$

H^2 הוא מרחב הריבועים של L^2

הדיברנד / גרין: L אופרטור דיפרנציאלי סכימטי.

- L עצמי-אדג'ונט self-adjoint $\langle Lu, w \rangle = \langle u, Lw \rangle$

- חיובי: $\langle Lv, v \rangle \geq 0 \quad \forall v \neq 0$

- חיובי ממש = עצמי-אדג'ונט (חיובי).

- אופיטי: יוניטורי קיים סדר C כך $\langle Lv, v \rangle > C \langle v, v \rangle$

ה'א' ו'ב' פורמלי: $L = -\nabla^T B(x) \nabla$ B סימטרי חיובי-
 חיובי $\delta \times \delta$

L חיובי ממש \Rightarrow L חיובי ממש \Rightarrow L חיובי ממש

משפט: יהי L אופרטור חיובי ממש $Lu = f$

היא משוואת אולייר-עלזנר עם המערה הריבועית

$$J(u) = \langle Lu, u \rangle - 2 \langle f, u \rangle$$

$$J(u): H_0^1 \rightarrow \mathbb{R}$$

הוכחה: יהי $u \in H_0^1$ מניחין מקובל $\epsilon \in \mathbb{R}$ $v \in H_0^1$ ϵ מספיק קטן

$$J(u) \leq J(u + \epsilon v)$$

30.12.14 (2)

$$\begin{aligned}
 J(u + \varepsilon v) &= \langle L(u + \varepsilon v), u + \varepsilon v \rangle - 2 \langle f, u + \varepsilon v \rangle = \\
 &= \langle Lu + \varepsilon Lv, u + \varepsilon v \rangle - 2 \langle f, u + \varepsilon v \rangle = \\
 &= \langle Lu, u \rangle + \varepsilon \langle Lv, u \rangle + \varepsilon \langle Lu, v \rangle + \varepsilon^2 \langle Lv, v \rangle \\
 &\quad - 2 \langle f, u \rangle - 2\varepsilon \langle f, v \rangle = \begin{pmatrix} \text{דבר} \\ \text{ל} \end{pmatrix} \\
 &= J(u) + 2\varepsilon [\langle Lu, v \rangle - \langle f, v \rangle] + \varepsilon^2 \langle Lv, v \rangle \geq J(u)
 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \underbrace{2\varepsilon \langle Lu - f, v \rangle}_{=0} \geq -\varepsilon^2 \underbrace{\langle Lv, v \rangle}_{>0}$$

$\langle Lu - f, v \rangle = 0 \quad \forall v$

נראה כי H_0^1 קומוטטיבי (commutative) יחסית ל- $+$ ו- $-$ ו- \cdot ו- $/$ ו- $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ו- $\| \cdot \|$.

$u_1, u_2 \in H_0^1 \Rightarrow u_1 - u_2 \in H_0^1$

$$\begin{aligned}
 J(u_2) &= J(u_1 + (u_2 - u_1)) = \\
 &= \langle L[u_1 + (u_2 - u_1)], u_1 + (u_2 - u_1) \rangle - 2 \langle f, u_1 + (u_2 - u_1) \rangle \\
 &= \langle Lu_1, u_1 \rangle + \langle L(u_2 - u_1), u_1 \rangle + \langle Lu_1, u_2 - u_1 \rangle \\
 &\quad + \langle L(u_2 - u_1), u_2 - u_1 \rangle - 2 \langle f, u_1 \rangle - 2 \langle f, u_2 - u_1 \rangle \\
 &= J(u_1) + \langle Lu_2, u_1 \rangle - \langle Lu_1, u_1 \rangle + \langle Lu_1, u_2 - u_1 \rangle \\
 &\quad + \langle Lu_2, u_2 - u_1 \rangle - \langle Lu_1, u_2 - u_1 \rangle - 2 \langle f, u_2 - u_1 \rangle \\
 &= J(u_1) + \langle f, u_1 \rangle - \langle f, u_1 \rangle + \langle f, u_2 - u_1 \rangle \\
 &\quad + \langle f, u_2 - u_1 \rangle - \langle f, u_2 - u_1 \rangle - 2 \langle f, u_2 - u_1 \rangle \\
 &= J(u_1) - \langle f, u_2 - u_1 \rangle
 \end{aligned}$$

$$w = u_2 - u_1$$

הוכחה: $\langle L(u_1+w), u_1+w \rangle - 2\langle f, u_1+w \rangle$

$$J(u_2) = J(u_1 + w) = \langle L(u_1+w), u_1+w \rangle - 2\langle f, u_1+w \rangle$$

$$= \langle L(u_1 + Lw, u_1+w) \rangle - 2\langle f, u_1 \rangle - 2\langle f, w \rangle$$

$$= \langle L u_1, u_1 \rangle + \langle L u_1, w \rangle + \langle L w, u_1 \rangle + \langle L w, w \rangle$$

$$- 2\langle f, u_1 \rangle - 2\langle f, w \rangle =$$

$$= J(u_1) + \langle L w, w \rangle + \underbrace{2\langle L u_1, w \rangle - 2\langle f, w \rangle}_{= 2\langle L u_1 - f, w \rangle} = 0$$

$$\geq J(u_1)$$

$J(u_1) \geq J(u_2)$ אכן δ δ δ

$$J(u_1) = J(u_2)$$

$u_1 = u_2$ והתקבלה u_1 u_1 u_1

\Leftarrow במקום למצוא פתרון חזק למשוואה $J(u) = 0$

מניחים J של הפונקציונל J - פונקציה $u \in H_0^1$ $u \in H_0^1$ $u \in H_0^1$

מתוך תת-מרחב $H_m = \text{span}\{\varphi_1, \dots, \varphi_m\}$

ע"י Ritz/ג'ורדן $J(v)$ H_m H_m H_m

$$v = \sum_{k=1}^m \sigma_k \varphi_k$$

נניח J J J

$$J(v) = \left\langle \sum_{k=1}^m \sigma_k L \varphi_k, \sum_{j=1}^m \sigma_j \varphi_j \right\rangle - 2 \left\langle f, \sum_{k=1}^m \sigma_k \varphi_k \right\rangle =$$

$$= \sum_{k,j} \sigma_k \sigma_j \underbrace{\langle L \varphi_k, \varphi_j \rangle}_{a_{kj}} - 2 \sum_{k=1}^m \sigma_k \underbrace{\langle f, \varphi_k \rangle}_{b_j}$$

30.12.14 ③

$$\Rightarrow J(u) = \gamma^T A \gamma - 2 \gamma^T b$$

$$\gamma = \begin{pmatrix} \gamma_1 \\ \vdots \\ \gamma_m \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \quad A = (a_{ij})_{i,j=1}^m$$

יש מערך סימטרי — סימטרי ממשלי

לכל פונקציה f קיים פתרון

$$Lu = f \quad \perp \quad H_m$$

(גורם)

$$\Rightarrow \forall j=1, \dots, m, \quad u = \sum_{k=1}^m \gamma_k \varphi_k$$

$$\langle \sum \gamma_k L\varphi_k - f, \varphi_j \rangle = 0 \quad \Leftrightarrow \begin{pmatrix} \text{מאונק דפוסיות} \\ \text{בבסיס} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^m \gamma_k \langle L\varphi_k, \varphi_j \rangle = \langle f, \varphi_j \rangle$$

משוואות ליניאריות

אורתוגונליות של בסיס

$$v \in H_0^v \quad \text{נרמית}$$

$$\|v\|_H^2 = \|v\|_{L^2}^2 + \langle Lv, v \rangle$$

תכונה: $\langle Lv, v \rangle \geq 0$!

הפונקציה L (קרא) מוגדרת (bounded)

$$\exists \delta > 0, \forall u, w \in H : |\langle Lu, w \rangle| \leq \delta \|u\|_H \cdot \|w\|_H$$

הפונקציה L (coercive) מוגדרת

$$\exists k > 0, \forall u \in H_0^v : \langle Lu, u \rangle \geq k \|u\|_H^2$$

Lax-Milgram : כנס

$V \subset H_0^1$ L linear operator, self-adjoint, symmetric

$$\exists \tilde{u} \in V, \langle L\tilde{u} - f, v \rangle = 0 \quad \forall v \in V \quad \underline{ok}$$

אי

$$\|\tilde{u} - u\|_H \leq \frac{\delta}{k} \cdot \inf_{v \in V} \|v - u\|_H \quad \underline{ok}$$

איך \tilde{u} מוגדר?
 איך \tilde{u} מוגדר?
 איך \tilde{u} מוגדר?

איך מוגדר \tilde{u} ?
 איך מוגדר \tilde{u} ?
 איך מוגדר \tilde{u} ?



$$\Rightarrow \|u_m - u\|_H \leq c \cdot h^{p+1-\nu} \|u^{(p+1)}\|_2$$

$\nu \geq \text{order of accuracy}$

אינטרפולציה

(Chobyshev and Fourier Spectral Methods - Boyd)

$Lu = f$ $N \times N$ matrix, $N \times 1$ vector f
 H $N \times N$ matrix, $N \times 1$ vector f

$\varphi_1, \dots, \varphi_m$ H_m $N \times m$ matrix, $m \times 1$ vector f

$$u(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cos kx + \sum_{k=1}^{\infty} b_k \sin kx$$

$a_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} u(x) \cos(kx) dx$
 $b_k = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} u(x) \sin(kx) dx$

(אינטרפולציה) 2

3.1.12.14) ④
$$\begin{cases} u_{xx} - (x^6 + 3x^2)u = 0 \\ u(-1) = u(1) = 1 \end{cases}$$

כמיני 1 פונקציה

$u(x) = c \frac{1}{4} (x^4 - 1)$

הפתרון המצוי

$u(x) = 1$

$(\text{מרחב הפולינומים}) : P_0^0 + \varphi_0$

$u(x) = 1$

$P_0^1 + \varphi_0 \approx 1$

$u(x) = c(x^2 - 1) + 1$

$P_0^2 + \varphi_0$

Residue / $R(u) = u_{xx} - (x^6 + 3x^2)u$
 כאן נבחר c כך שיהיה Residue = 0
 (כדי שיהיה פתרון)
 ? c
 $R(u) = u_{xx} - (x^6 + 3x^2)u$

$R(u) = 2c - (x^6 + 3x^2)[c(x^2 - 1) + 1] =$
 (נרצה שיהיה 0)

$x=0$ נציב ערך במקום של x , נקבל $2c = 0$

$\Rightarrow 2c = 0$
 $c = 0$

$u(x) = 1$
 קבוע

$P_0^3 + \varphi_0$

אם $u=1$
 הפתרון $u=1$
 הוא פתרון

$u(x) = (x^2 - 1)(ax^2 + bx + c) + 1$

$P_0^4 + \varphi_0$

$R = \dots$

במקום $x=0, \pm \frac{1}{2}$ נציב 3 נקודות

$a = \frac{784}{3807} = c$
 $b = 0$

הטור סוריה קצב ההתכנסות תלוי בכמה נגזרות
 רציפות יש ל- u . אך ל- u יש n נגזרות רציפות

$$|a_k|, |b_k| \leq \frac{C}{k^n}$$

התכנסות אט-אטור סוג' דא רציפות / לא מחזורית

טורי חזקה, טורי אינור

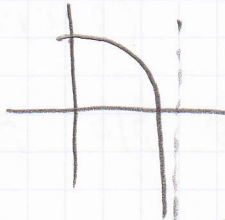
$$u(x) = \sum_{k=0}^{\infty} c_k x^k$$

טורי אינור הוא בעיני רבים התכנסות תלוי

במיקום של נקודת סינגולריות

דוגמה $\frac{1}{1-x}$ יש לה סינגולריות ב- $x=1$

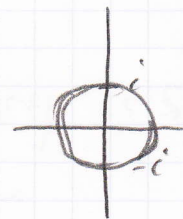
לכן רבים והתכנסות ב- $x=0$ הוא $|x| < 1$



"תכן ו'הצגה', הנה' הבעיה, איך של הציור הנמשך!

דוגמה $\frac{1}{1+x^2}$ יש סינגולריות ב- $x = \pm i$

מניי סינגולריות משה' מקום $[2, 2]$



התכנסות $\frac{1}{1+x^2}$

טורי חזקה של $\frac{1}{1+x^2}$ מתכנסת לכל x

30.12.14 | 5

הפתרון ש"מאט בפאנווא (כ"טב) (כ"טער) (הכ"א)

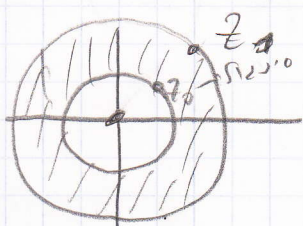
התכנסות טורי פורייה ב $[-\pi, \pi]$

$u(x) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} C_n e^{inx}$ (ממשית) $u(x)$ נתונה פונקציה

$C_n = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} u(x) e^{-inx} dx$

נסמן $z = e^{ix}$ ונקב

$u(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} C_n z^n$ סדר סדר / Laurent



תמוך התנסות של סדר

יש רדיוס התנסות של הנק' הבינארית הרמטית \in רדיוס התנסות אצל

באופן כללי: התנסות $r_1 < |z| < r_2$ (טבעי)

$z = e^{ix}$; $|z| \leq r_0$ *

$|e^{ix}| \leq r_0$; $x = a + ib$

$|e^{ia} e^{-b}| = |e^{-b}| \leq r_0$

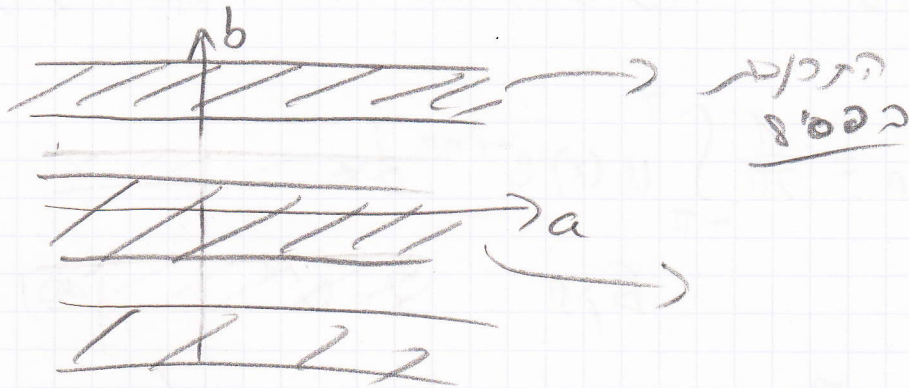
$e^{-b} \leq r_0 \Rightarrow -b \leq \ln(r_0)$

$b \geq -\ln(r_0)$

$$r_1 < |z| < r_2 \quad \text{אם } z \text{ אבסור}$$

$$\Rightarrow -\ln r_2 < b < -\ln r_1$$

תחילתה של פונקציית רוק ב b (החלק הממשי). (החלק הממשי)



על אף שיש פונקציה שמתחילה ב b (החלק הממשי) ונמשכת עד a (החלק הממשי) ויש פונקציה שמתחילה ב a (החלק הממשי) ונמשכת עד b (החלק הממשי).