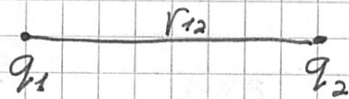


הכנסה 4 - אנרגיה ופוטנציאל

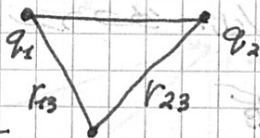
$$U_G = -G \cdot \frac{m_1 m_2}{r}$$

$$U_K = \frac{1}{2} k r^2$$



$$W = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$W = \int_{\infty}^{r_{12}} k \cdot \frac{q_1 \cdot q_2}{r^2} \cdot dr = k \cdot \frac{q_1 \cdot q_2}{r_{12}} = U_{e12}$$

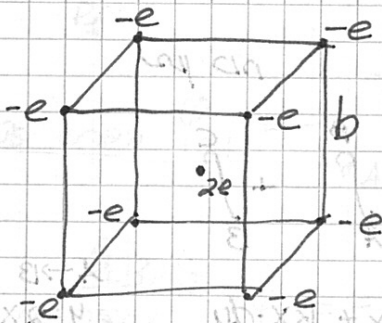


$$W_3 = - \int_{\infty}^{r_{13}} k \cdot \frac{q_1 \cdot q_3}{r^2} \cdot dr - \int_{\infty}^{r_{23}} k \cdot \frac{q_2 \cdot q_3}{r^2} \cdot dr$$

$$= k \cdot \frac{q_1 \cdot q_3}{r_{13}} + k \cdot \frac{q_2 \cdot q_3}{r_{23}}$$

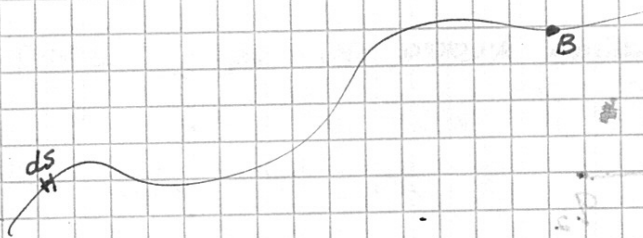
אנרגיה פוטנציאלית של מערכת של n מטעמים נקודתיים

$$U_e = \frac{1}{2} \sum_{i < j} k \frac{q_i \cdot q_j}{r_{ij}} = \sum_{i < j} k \cdot \frac{q_i \cdot q_j}{r_{ij}}$$



$$U_e = 12 \cdot k \cdot \frac{e^2}{b} + 12 \cdot k \cdot \frac{e^2}{\sqrt{2}b} + 4k \cdot \frac{e^2}{\sqrt{3}b} - 8k \frac{2e^2}{\frac{\sqrt{3}}{2}b}$$

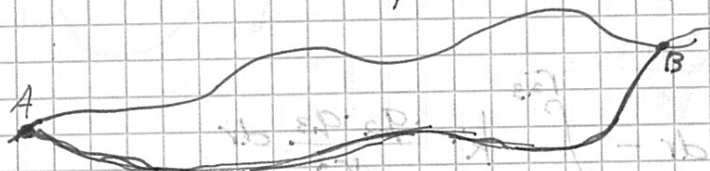
$$= \frac{4.32 k e^2}{b}$$



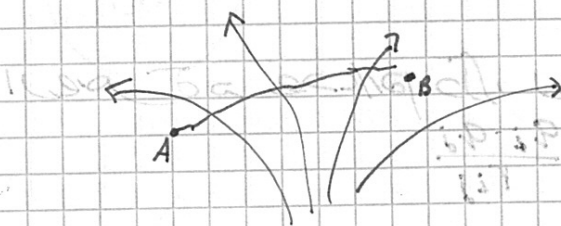
$$d\vec{s} = dx\hat{x} + dy\hat{y} + dz\hat{z}$$

$$\int \vec{E} \cdot d\vec{s}$$

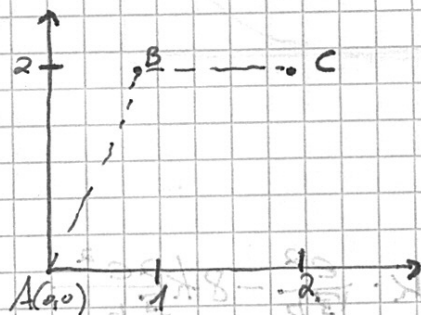
בדרך כלל נחשב את האינטגרל של $\vec{E} \cdot d\vec{s}$ לאורך מסלול מסוים
 אולם במקרים מסוימים ניתן להשתמש במשפט של גרין



אולם במקרים מסוימים ניתן להשתמש במשפט של גרין



$$E = k(y\hat{x} + x\hat{y})$$



$$\int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_A^B + \int_B^C$$

$$= \int_0^1 k y dx + k x dy$$

A → B
y = 2x
dy = 2dx

$$= \int_0^1 2kx dx + 2kx dx = \frac{2k}{2} + \frac{2k}{2} = 2k$$

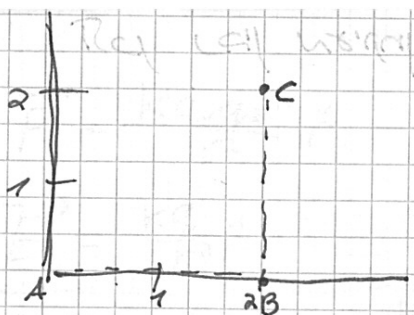
B → C

$$y = 2 \quad dy = 0$$

$$\int_1^2 2k \cdot dx = 2k$$

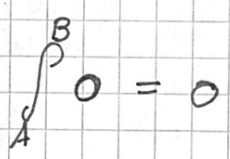
$$\int = \int_A^B + \int_B^C = 4k$$

לפי



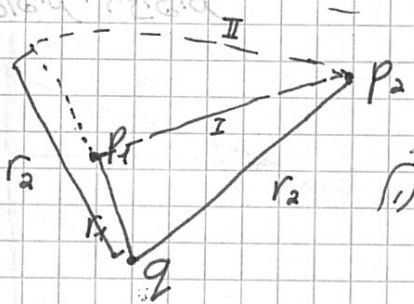
A → B

$dy=0, y=0$



$\int_0^2 2k \cdot dy = 4k$

B → C
 $dx=0$
 $x=2$



$E = k \cdot \frac{q}{r^2} \hat{r}$

: 4.4 נמסר

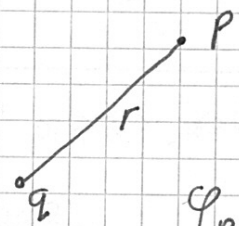
$\int_I \vec{E} \cdot d\vec{s} = \int_{r_1}^{r_2} k \cdot \frac{q}{r^2} \cdot dr = k \cdot q \cdot \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$

$\int_{II} \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0$

$\int_{P_2}^{P_1} \vec{E} \cdot d\vec{s} = k \cdot q \cdot \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$

פוטנציאל $\varphi_{BA} = - \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s}$

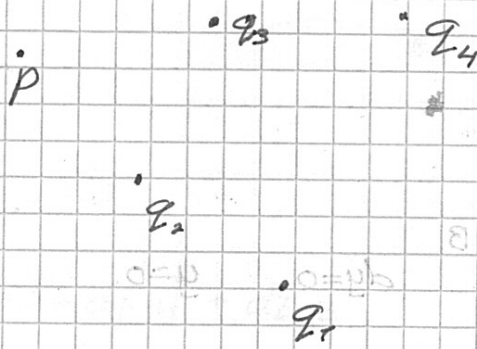
פוטנציאל $\varphi_A = - \int_{\infty}^A \vec{E} \cdot d\vec{s}$
 $[\varphi] = \text{Volt} = \frac{J}{C}$



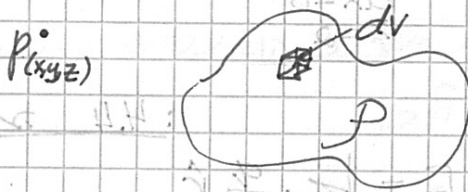
$\varphi_P = - \int_{\infty}^r k \cdot \frac{q}{r^2} \cdot dr$
 $\varphi_P = k \cdot \frac{q}{r}$

: נמסר

אופן זה נקרא פוטנציאל אלקטרוסטטי



$$\phi_P = \sum_i \frac{kq_i}{r_i}$$



אופן זה נקרא פוטנציאל אלקטרוסטטי

$$\phi = k \int \frac{\rho(x',y',z')}{r'} dx' dy' dz'$$

x', y', z' הם נקודות ב

$$r' = \sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2}$$

הקשר בין שדה הפוטנציאל

אלקטרוסטטי הוא - שדה הפוטנציאל

הפוטנציאל

$$\phi = \int E \cdot dx$$

$$E = -\frac{d\phi}{dx} \hat{x}$$

השדה האלקטרוסטטי

$$\vec{\nabla}(\phi) = \frac{\partial \phi}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial \phi}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial \phi}{\partial z} \hat{z}$$

grad(phi)