

תרגול 6-אושרית

תכונות של מרחב פורש, דרכי הצגה של מרחבים וקטוריים, תלות לינארית, בסיס

ומימד

$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n$ $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{F}$ $v_1, v_2, \dots, v_n \in V$ \mathbb{F} V \mathbb{R} $V = \mathbb{R}^2$

$\mathbb{F} = \mathbb{R}$ $V = \mathbb{R}^2$

$\sqrt{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 3 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix} - \sqrt{3} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$

v_1, \dots, v_n $\text{span}\{v_1, \dots, v_n\}$

$\text{span}\{v_1, \dots, v_n\} = \{\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n \mid \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{F}\}$

$S \subseteq V$

$\text{span}(S) = \{\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n \mid n \in \mathbb{N}, \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{F}, v_1, \dots, v_n \in S\}$

שאלה: הוכיח כי $\text{span}(S)$ הוא תת-חלום של W .

תשובה:

הוכיחו כי $\text{span}(S)$ הוא תת-חלום (הוכח בקוט) קטן של W .
כלומר - אם $W \subseteq V$ וקיים $S \subseteq W$ אז $\text{span}(S) \subseteq W$.

פתרון:

היה $v \in \text{span}(S)$ אז v ניתן לכתוב $v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$ עבור $v_1, \dots, v_n \in S$ ו- $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in F$.
אם $S \subseteq W$ ו- $v_1, \dots, v_n \in W$ אז $v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n \in W$ (כי W הוא תת-חלום).
לכן $\text{span}(S) \subseteq W$.

הערה: אם $S = \emptyset$ אז $\text{span}(S) = \{0\}$.

- כל וקטור $w, u \in V$ -! $\forall A, B \subseteq V$ - (1), $\forall V$ - (2) : הכללה

$U+W = \text{span}(U \cup W)$ (3)

$\text{span}\{v_1, \dots, v_m\} + \text{span}\{v_{m+1}, \dots, v_{m+k}\} = \text{span}\{v_1, \dots, v_{m+k}\}$ (2)

$\text{span}(A) + \text{span}(B) = \text{span}(A \cup B)$ (3)

$A \subseteq \text{span}(A)$ (4)

$\text{span}(W) = W$ - כל וקטור $w \in W$ (5)

$\text{span}(A) \subseteq \text{span}(B) \leftarrow A \subseteq B$ (6)

$\text{span}(A) \subseteq \text{span}(B) \leftarrow A \subseteq \text{span}(B)$ (7)

כל וקטור $w \in W$ - כל וקטור $w \in W$ - כל וקטור $w \in W$

הכללה

$\text{span}(A) \subseteq \text{span}(\text{span}(B))$
 "כל וקטור $v \in \text{span}(B)$ הוא סכום ליניארי של וקטורים ב- B "
 $\text{span}(B)$

$\text{span}(A) \subseteq \text{span}(B) \leftarrow A \subseteq \text{span}(B)$: הכללה
 כל וקטור $w \in W$

כל וקטור $w \in W$ - כל וקטור $w \in W$

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\} \quad \rightarrow \text{a,b) } \mathbb{R} \text{ לר } V = \mathbb{R}^2 \text{ הן } \underline{\text{בסיס}}$$

(b) $\text{span}(S) \rightarrow$ ע"פ, אפ"ר וזו הו"ו \rightarrow בסיס

ע"כ d_1, d_2, d_3 ע"פ a, b \rightarrow הו"ו \rightarrow בסיס

$$d_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + d_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + d_3 \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$$

ע"כ \rightarrow בסיס

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & | & a \\ 1 & 3 & 2 & | & b \end{pmatrix}$$

לר \rightarrow בסיס

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & | & a \\ 1 & 3 & 2 & | & b \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 = R_2 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 & | & a \\ 0 & 1 & 4 & | & b-a \end{pmatrix} \xrightarrow{R_1 = R_1 - 2R_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -10 & | & 3a-2b \\ 0 & 1 & 4 & | & b-a \end{pmatrix}$$

$\text{span}(S) = \mathbb{R}^2$

\Rightarrow בסיס \rightarrow בסיס \rightarrow בסיס

$$S = \left\{ v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

-2.3.5

\mathbb{R}

86N

$$V = \mathbb{R}^{2 \times 2}$$

? $\text{span}(S)$ - 12N

2.3.5

12N

$d_1 v_1 + d_2 v_2 + d_3 v_3 = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$ $d_1, d_2, d_3 \in \mathbb{R}$

Find d_1, d_2, d_3 such that the vector $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$ is a linear combination of v_1, v_2, v_3 .

$$d_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + d_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + d_3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$$

matrix form $Ax = b$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & a \\ 1 & 0 & -1 & b \\ 0 & 1 & 1 & c \\ 1 & 3 & 0 & d \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & a \\ 1 & 0 & -1 & b \\ 0 & 1 & 1 & c \\ 1 & 3 & 0 & d \end{array} \right)$$

$R_2 = R_2 - R_1$
 $R_4 = R_4 - R_1$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & a \\ 0 & -2 & -2 & b-a \\ 0 & 1 & 1 & c \\ 0 & 1 & -1 & d-a \end{array} \right)$$

$b - a + 2c = 0$
 $b + 2c = a$

$R_2 = R_2 + 2R_3$
 $R_4 = R_4 - R_3$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & a \\ 0 & 0 & 0 & b-a+2c \\ 0 & 1 & 1 & c \\ 0 & 0 & -2 & d-a-c \end{array} \right)$$

\leftrightarrow no more pivots \rightarrow done

$$\left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a = b + 2c \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} b+2c & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid b, c, d \in \mathbb{F} \right\}$$

טכניקה ממוקדת:

יש לנו 2 צרכים סיקוריים אחרים מרחק וקטרוני: 1) כ- h_{sp}

2) כפתרונות של מטרות משואות לומותניות.

איך עוברים מ 1 ל 2?

הדגמה בעמוד הבא->

מטרה מרכזית 2 - 1: פתרון של משוואות ומוצאים קטבים אמרתי באופן.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 1 & x \\ 1 & 1 & 1 & y \\ 1 & 3 & 2 & z \\ 1 & -1 & 0 & w \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{R_2=R_2-R_1 \\ R_4=R_4-R_1}} \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 1 & x \\ 1 & 1 & 1 & y \\ 0 & 2 & 1 & z-y \\ 0 & -1 & -2 & w-z \end{array} \right)$$

$$V = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$$

בסיס: $\{v_1, v_2, v_3\}$

מדרגים...

$$\begin{array}{l} R_3 = R_3 - R_1 \\ \rightarrow \\ R_4 = R_3 - R_1 \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 1 & x \\ 1 & 1 & 1 & y \\ 0 & 0 & 0 & z-y-x \\ 0 & 0 & 0 & w-z+2x \end{array} \right)$$

$$V = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \mid \begin{array}{l} z-y-x=0 \\ w-z+2x=0 \end{array} \right\} \Leftrightarrow$$

$$N \begin{pmatrix} -1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

שתי פתרונות בסיס (מטריקס) נדרוש כי:

$$z-y-x=0 \wedge w-z+2x=0$$

לדוגמה:

היחס: V היא F ויהי $v_1, \dots, v_n \in V$ כש $v_i = 0$

1) הצגת המרחב - $v_1, \dots, v_n \in V$ הם המקסימום של $v_i = 0$ - נוסחה: $0 \cdot v_1 + 0 \cdot v_2 + \dots + 0 \cdot v_n = 0$

2) הצגת המרחב - $v_1, \dots, v_n \in V$ הם המקסימום של $v_i = 0$ - נוסחה: $v_i = 0$

נוסחה: $v_i = 0 \leftarrow d_1 v_1 + \dots + d_n v_n = 0$

3) הצגת המרחב - $v_1, \dots, v_n \in V$ הם המקסימום של $v_i = 0$ - נוסחה: $d_1 v_1 + \dots + d_n v_n = 0$

נוסחה: $d_1 v_1 + \dots + d_n v_n = 0$

הצגת המרחב: קבוצת $S \subseteq V$ היא מקסימום של $v_i = 0$ - נוסחה: $d_1 v_1 + \dots + d_n v_n = 0$

הצגת המרחב: \emptyset היא מקסימום של $v_i = 0$

הצגת המרחב: קבוצת $S \subseteq V$ היא מקסימום של $v_i = 0$

קבוצת $S \subseteq V$ היא מקסימום של $v_i = 0$ - נוסחה: $d_1 v_1 + \dots + d_n v_n = 0$

$\begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \\ d_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

נוסחה: $d_1 v_1 + \dots + d_n v_n = 0$

$d_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + d_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + d_3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$

נוסחה: $d_1 v_1 + \dots + d_n v_n = 0$

התבונן ב- $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

התבונן ב- R של $V = \mathbb{R}^3$ התבונן

התבונן ב- $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \alpha_3 v_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ התבונן

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & -3 & -1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{R_1 = R_2 - 2R_1 \\ R_3 = R_3 - R_1}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 = R_2 + R_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 \leftrightarrow R_3} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

יש לנו מערכת אופנים 2 ו-1. $\alpha_2 = -\alpha_3$. $\alpha_1 = \alpha_3$. $\alpha_2 = -\alpha_3$. $\alpha_1 = \alpha_3$. התבונן

התבונן $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \alpha_3 v_3 = 0$ התבונן

התבונן $\alpha_1 v_1 = 0 \iff \alpha_1 = 0$ התבונן

התבונן $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \alpha_3 v_3 = 0$ התבונן

התבונן $\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \alpha_3 v_3 = 0$ התבונן

7. In $x^3 - x + 1$, $2x^2 + x - 1$, $x^3 - 1$ הערות

הערות

$\alpha(x^3 - x + 1) + \beta(2x^2 + x - 1) + \gamma(x^3 - 1) = 0$
 גודל α, β, γ

$(\alpha + \gamma)x^3 + 2\beta x^2 + (\alpha + \beta)x - (\alpha + \gamma) = 0$ - α, β, γ חייבים להיות 0

$1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ $x = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$ $x^2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ $x^3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

$x^3 - x + 1 \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$-1 + x + 2x^2 \mapsto \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$

$x^3 - 1 \mapsto \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

$\Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ $R_2 = R_2 + R_1$
 $R_3 = R_3 - R_1$

$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix}$

$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

$\rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

הערות - $\alpha = \beta = \gamma = 0$

בסיס סטנדרטית: $\{1, x, x^2, x^3, \dots\} \subseteq \mathbb{F}[x]$.

משפט (או-ל-ת) : $v_1, \dots, v_n \in V$ הם 1 מקסימום תמו-3 סך אחר.

$$\text{span}\{v_1, \dots, v_n\} = \text{span}\{v_2, \dots, v_n\}$$

מ-קני: אם v_1 צמוד לנאוי של האחרים ניתן להסיר אותו מהזוג הנתון.

הער קיי-ציון: לנאוי לשתיון מערכה משוואה לנאוי/א:

מכיל: קיי- $v_1, \dots, v_n \in \mathbb{F}^m$ ונאוי $A \in \mathbb{F}^{m \times n}$ והיא מטריצה שמשוואה v_1, \dots, v_n

$$A = \begin{pmatrix} v_1 & v_2 & \dots & v_n \\ | & | & & | \end{pmatrix}$$

קיי- $b \in \mathbb{F}^m$ וקור פתרון

האם ניתן לבטא b:

האם ניתן לבטא b כצירוף ליניארי של עמודות A? $Ax = b$ \Leftrightarrow $b \in \text{span}\{v_1, \dots, v_n\}$

$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$
 $b = x_1 v_1 + \dots + x_n v_n$

$$\begin{pmatrix} | & | & \dots & | \\ v_1 & v_2 & \dots & v_n \\ | & | & \dots & | \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = b$$

האם ניתן לבטא b כצירוף ליניארי של עמודות A? השאלה:

האם ניתן לבטא b כצירוף ליניארי של עמודות A? $x_1 v_1 + \dots + x_n v_n = b$

האם ניתן לבטא b כצירוף ליניארי של עמודות A? $b = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_n v_n$
 $b \in \text{span}\{v_1, \dots, v_n\}$

השאלה:

\mathbb{R}^n שדה וקטוריות ש- \mathbb{F} מרחב-וקטורים \mathbb{F}^n \leftrightarrow הומומורפיזם הליניאר
 מהו נייט-לפסק M הומומורפיזם המקורית

פתרון

אכן הומומורפיזם הליניאר $A: \mathbb{F}^n \rightarrow \mathbb{F}^n$ הוא הפתרון היחיד.
 ולפיכך - אכן קיים צורה ליניאר יחיד הנוגת את A - אפוא נציג את A^{-1} קנוני - נשאל למסגרת הומומורפיזם
 זה מאותו A הנכח

מסקנה מהתוצאה

אכן הומומורפיזם הליניאר $A: \mathbb{F}^n \rightarrow \mathbb{F}^n$ הפיך אם ורק אם $\det A \neq 0$.
 למחר - אנוביר A קול

A הפיכה $\leftrightarrow A^t$ הפיכה נייט-לפסק ששווה A קול

A הפיכה $\leftrightarrow \det A \neq 0$
 A הפיכה \leftrightarrow אנוביר A קול \leftrightarrow אנוביר A קול

חשוב!
 נוסחה חשובה!!!

הגדרות

הגדרה: $B \subseteq V$ קבוצת וקטורים ב- V נקראת בסיס אם:

(1) $\text{span}(B) = V$

(2) $|B| = \dim V$

(3) $|B| = \dim V$

משפט: כל בסיס של V הוא בעל אותו מספר איברי. כל בסיס של V הוא בעל אותו מספר איברי.

משפט: כל בסיס של V הוא בעל אותו מספר איברי.

דוגמה

(1) \mathbb{R}^3 - בסיס: $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ - מסתמך על האופרטור T .
 $e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$ - סדרה

(2) $V = \mathbb{C}^3$ - בסיס: $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$

(3) $V = \mathbb{R}[x]$ - בסיס: $B = \{1, x, x^2, \dots\}$ - קבוצת פולינומים - בסיס של $\mathbb{F}_n[x]$

(4) $\mathbb{F}_n[x]$ - בסיס: $\{x^i\}$ - בסיס של $\mathbb{F}_n[x]$

הצגה: $\sum_{i=1}^n \alpha_i v_i$ כאשר v_i הם וקטורי בסיס.

נתון V ו- $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ בסיס.
 כל וקטור $v \in V$ ניתן לייצוג ייחודי כצירוף ליניארי של וקטורי בסיס.

נתון $v \in V$ ו- $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ בסיס.
 קיים ייצוג ייחודי של v כצירוף ליניארי של וקטורי בסיס.

הצגה: $\sum_{i=1}^n \alpha_i v_i = v$ ו- $\sum_{i=1}^n \beta_i v_i = v$
 נחסר: $\sum_{i=1}^n (\alpha_i - \beta_i) v_i = 0$

אם v_i הם וקטורי בסיס, אז $\alpha_i - \beta_i = 0$ לכל i .
 כלומר: $\alpha_i = \beta_i$ לכל i .

נתון $v \in V$ ו- $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ בסיס.
 קיים ייצוג ייחודי של v כצירוף ליניארי של וקטורי בסיס.

$v = \sum_{i=1}^n \alpha_i v_i \iff [v]_B = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} \in \mathbb{F}^n$

וקטור קורדינטות

קריטריונים שקולים לבסיס:

1) P_2 בסיס
 2) B קב ליניארית
 3) B קב פתוח ו- V מנימי
 4) B קב ליניארית ו- B קב ליניארית
 5) B קב פתוח ו- S קב ליניארית

הפתרון: נבחר בסיס ליניארי ונפתור את המערכת

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{R_2 - R_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \mid z, w \in \mathbb{R} \right\}$

$$B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

מערכת:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = 0$$

מערכת:

$$\begin{cases} y + w = 0 \\ x - y - z - w = 0 \\ x + y - z - w = 0 \end{cases}$$

$\Rightarrow \begin{cases} y = -w \\ x = z \end{cases}$

בהצלחה!!!

