

תבניות (שיעור 2):

על מנת להסביר את המוטיבציה מאחורי התבניות, נבין את הדוגמה הבא:

נניח שאנו רוצים לחשב את שטח הפנים של הפונקציה $f(x, y) = 5x^2 - 9 \sin(3y)$. אז הגרף של הפונקציה נמצא ב- \mathbb{R}^3 , אך ניתן לראות כי אין לו נפח ולכן לא נוכל לבצע אינטגרציה ב- \mathbb{R}^3 .

אחת הדרכים לפתור את הבעיה הזו היא לחלק את מישור x, y לריבועים קטנים r_i ולהסתכל על הצמצום של $R_i = \frac{R_i}{r_i} = \frac{f(x, y) - f(x', y')}{x - x'}$ על הריבוע r_i . עבור r_i עם שטח קטן מאוד נקבל ש- R_i הינו מקבילון קטן. נסמן את היחס g_i . ואז $S = \int g(x, y) dx dy$ כאשר $g(x, y)$ מסמן באופן אינטואיטיבי את יחס המקבילון לריבוע בנקודה (x, y) . כלומר, על מנת למצוא את השטח S עלינו לדעת מהי הפונקציה $g(x, y)$.

אנו נראה בהמשך כי תבניות דיפרנציאליות נותנות לנו למעשה את $g(x, y)$.

תזכורת: פונקציה מולטיליניארית $(\mathbb{R}^n)^k \rightarrow \mathbb{R}$ היא פונקציה $M: (\mathbb{R}^n)^k \rightarrow \mathbb{R}$ אשר ליניארית בכל אחד מרכיביה. כלומר: $c \in \mathbb{R}$ כאשר $1 \leq i \leq k$ לכל $M(a_1, a_2, \dots, a_i + ca', \dots, a_k) = M(a_1, \dots, a_i, \dots, a_k) + cM(a_1, \dots, a', \dots, a_k)$ ו- $a_i \in \mathbb{R}^n$.

דוגמה: מכפלה פנימית ב- \mathbb{R}^n מוגדרת $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ $\langle u, v \rangle: (\mathbb{R}^n)^2 \rightarrow \mathbb{R}$ הינה פונקציה מולטיליניארית וכן מתקיים תמיד כי $\langle u, v + cw \rangle = \langle u, v \rangle + \langle u, cw \rangle$ וגם $\langle v + cw, u \rangle = \langle v, u \rangle + c \langle v, w \rangle$.

הגדרה: פונקציה מולטיליניארית תקרא מתחלפת (alternating) אם בנוסף $M(a_1, a_2, \dots, a_k) = 0$ כאשר $a_i = a_j$ ניתן להראות כי מתקיימות התכונות הבאות:

$$1. \quad M(a_1, \dots, a_k) = 0 \quad \text{כאשר הוקטורים הם ת"ל.}$$

$$2. \quad M(a_1, \dots, a_j, \dots, a_i, \dots, a_k) = -M(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j, \dots, a_k)$$

נסמן ב- $i = (i_1, \dots, i_k)$ כך ש- $1 \leq i_r \leq n$ נגדיר את הפונקציה הבאה: $dx_i(a_1, \dots, a_k) = \begin{vmatrix} a_{i_1}^1 & \dots & a_{i_1}^k \\ \dots & \dots & \dots \\ a_{i_k}^1 & \dots & a_{i_k}^k \end{vmatrix}$ כלומר

הדטרמיננטה של המטריצה A המתקבלת מסידור השורות עם האינדקס שבו של המטריצה (a^1, \dots, a^k) (מחיקת כל השורות שאינן נמצאות ב- i)

$$\text{דוגמה: חשב את } dx_i \begin{pmatrix} 1,6 \\ 3,3 \\ 6,8 \\ 0,5 \end{pmatrix} \text{ כאשר}$$

א. $I=(3,4)$

ב. $I=(4,3)$

פתרון:

א. נבנה את המטריצה המתאימה: $A = \begin{pmatrix} 6,8 \\ 0,5 \end{pmatrix}$ נעשה דטרמיננטה ונקבל 30.

ב. נבנה את המטריצה המתאימה: $A = \begin{pmatrix} 0,5 \\ 6,8 \end{pmatrix}$ והדטרמיננטה תהיה -30.

ניתן לראות כי dx_i הינה פונקציה מולטיליניארית על $(\mathbb{R}^n)^k$.

הערה: ניתן להראות כי פונקציית הדטרמיננטה הינה הפונקציה k מולטיליניארית היחידה שמקיימת $M(e^1, \dots, e^k) = 1$ כאשר e^i וקטור אשר מקבל 1 ברכיב i ו-0 בשאר הרכיבים. ניתן לראות כי $M = dx_i$.

כאשר $1 \leq i \leq n$ נקבל כי M הינו למעשה ההיטל של הוקטור על ציר x_i .

$$M(v) = ((dx_i(v)^2))^{\frac{1}{2}} : \text{ולמעשה}$$

$$|v| = \sqrt{\sum_{i=1}^n (dx_i(v))^2} \text{ ע"פ משפט פיתגורס נקבל}$$

ניתן להרחיב תוצאה זו בצורה כללית יותר. נסתכל על המקבילון ה-k מימדי הנוצר מהוקטורים a^1, \dots, a^k ונסמן את הנפח שלו ב- V . מתקיים כי $V = \sqrt{\sum_i ((dx_i(a^1, \dots, a^k))^2)}$. כלומר, אנחנו סומכים את ריבועי ההיטלים של המקבילון על כל אחד מהמישורים ה-k מימדים השונים.

$$a^1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, a^2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ מהוקטורים}$$

$$\text{פתרון: ריבוע שטח היטל המקבילון על ציר } x, y \text{ הוא } 1 = (\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix})^2 = dx_{1,2}(a^1, a^2)^2$$

$$\text{ריבוע שטח היטל המקבילון על ציר } x, z \text{ הוא } 4 = (\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix})^2$$

$$\text{ואחרון, ריבוע שטח היטל המקבילון על ציר } y, z \text{ הוא } 4 = (\det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix})^2$$

$$\text{נקבל כי שטח המקבילון, הוא } \sqrt{1^2 + 4^2 + 4^2} = \sqrt{33}$$