

## פרמטריזציה

עקומה: פונקציה חלקה (כל הנגזרות רציפות)

$$[a, b] \subset \mathbb{R}$$

$$\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$t \mapsto (\gamma_1(t), \gamma_2(t), \dots, \gamma_n(t))$$

ווקטור משיק: ווקטור הנגזרת

$$T(t) = \gamma'(t) = \dot{\gamma}(t) = \frac{d\gamma}{dt} = (\gamma'_1, \gamma'_2, \dots, \gamma'_n)$$

מהירות:  $|\gamma'(t_0)|$  אורך הווקטור המשיק (מעיד על מהירות התנועה)

נורמל: ב  $\mathbb{R}^2$ , מתקבל מסיבוב ב  $90^\circ$  של  $\gamma'(t_0) = T(t_0)$ .

### דוגמאות

1. קו ישר:  $\gamma(t) = \vec{a} + t \cdot \vec{v}$

2. פרבולה:

$$\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$t \mapsto (t, t^2)$$

$$\gamma(-1) = (-1, 1) \quad \gamma(0) = (0, 0) \quad \gamma(1) = (1, 1)$$

ווקטור הנגזרת של העקומה:

$$\gamma'(t) = (1, 2t)$$

$$\gamma'(-1) = (1, -2) \quad \gamma'(0) = (1, 0) \quad \gamma'(1) = (1, 2)$$

הערה: נגזרת של עקומה היא ווקטור.

מהירות:

$$|\gamma'(t)| = \sqrt{1 + 4t^2}$$

$$|\gamma'(-1)| = \sqrt{5} \quad |\gamma'(0)| = 1 \quad |\gamma'(1)| = \sqrt{5}$$

## תרגיל

מצא פרמטריזציה של הישר הנורמל לעקומה בנקודה  $(1, 1)$

## פתרון

הווקטור המשיק בנקודה  $(1, 1)$  הוא  $\gamma'(1) = (1, 2)$ . נסובב ב-90 מעלות ע"פ הנוסחה  $(x, y) \mapsto (-y, x)$ , ונקבל  $(-2, 1)$ . רוצים פרמטריזציה של ישר, והיא

$$l_1(u) = (1, 1) + u(-2, 1) = (1 - 2u, 1 + u)$$

## שינוי פרמטריזציה

נמשיך עם הדוגמה של הפרבולה. ראינו פרמטריזציה  $\gamma(t) = (t, t^2)$ . ננסה להכפיל את המהירות פי 2. לצורך כך נגדיר פרמטר חדש:

$$t = 2q$$

$$\tilde{\gamma}(q) = (2q, 4q^2)$$

נוכיח שזה אכן פי 2 יותר מהר. קודם כל נבדוק שאכן מגיעים לנקודה פי 2 יותר מהר:

$$\tilde{\gamma}\left(\frac{1}{2}\right) = (1, 1) = \gamma(1)$$

זוהי רק אינטואיציה - כדי להוכיח באמת, צריך לבדוק את הגודל של ווקטור המהירות בכל נקודה:

$$\frac{d\gamma}{dt}(t) = (1, 2t) \quad \frac{d\tilde{\gamma}}{dq}(q) = (2, 8q)$$

$$\frac{d\gamma}{dt}(1) = (1, 2) \quad \frac{d\tilde{\gamma}}{dq}\left(\frac{1}{2}\right) = (2, 4)$$

נפעיל כלל השרשרת:

$$\frac{d\tilde{\gamma}}{dq} = \frac{d\gamma}{dt} \cdot \frac{dt}{dq}$$

נשים לב: זה ווקטור המהירות החדש,  $\frac{d\gamma}{dt}$ , זה ווקטור המהירות המקורי, ולכן  $\frac{dt}{dq}$  זה פי כמה המהירות גדלה/קטנה.

## באופן כללי

$$\begin{array}{l} \tilde{\gamma} : [c, d] \rightarrow \mathbb{R}^n \\ q \mapsto \tilde{\gamma}(q) \end{array} \quad \begin{array}{l} \gamma : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n \\ t \mapsto \gamma(t) \end{array}$$

.  $t(q) : [c, d] \rightarrow [a, b]$  היא פונקציה חלקה וההופכית  $q(t)$  חלקה. ומתקיים בין ווקטורי הנגזרות

$$\frac{d\tilde{\gamma}}{dq} = \frac{d\gamma}{dt} \cdot \frac{dt}{dq}$$

## תרגיל

עבור הישר הנורמל שמצאנו קודם, מצא פרמטריזציה חדשה  $\tilde{\gamma}(s)$  כך ש  $|\tilde{\gamma}'(s)| = 1$

## פתרון

נחשב מהירות בפרמטריזציה מקורית:

$$l(u) = (1 - 2u, 1 + u)$$

$$l'(u) = (-2, 1) \Rightarrow |l'(u)| = \sqrt{5}$$

נשתמש בנוסחה  $1 = \left| \frac{d\tilde{\gamma}}{ds} \right| = \left| \frac{d\gamma}{du} \right| \cdot \left| \frac{du}{ds} \right|$  לכן נרצה החלפה כך ש  $\frac{du}{ds} = \frac{1}{\sqrt{5}}$ . נבצע אינטגרל ונקבל  $u = \frac{1}{\sqrt{5}}s$ , ולכן

$$\tilde{l}(s) = \left( 1 - \frac{2}{\sqrt{5}}s, 1 + \frac{1}{\sqrt{5}}s \right)$$

## הערה

פרמטריזציה שעבורה  $|\gamma'(s)| = 1$  נקראת פרמטריזציה במהירות 1

## עקמומיות

### הגדרת המושג עקמומיות

• לקו ישר נשייך עקמומיות 0 -  $k = 0$ . דרך א

- למעגל עם רדיוס  $R$ , העקמומיות תהיה  $k = \frac{1}{R}$ .
- בעקומה כללית, בכל נקודה  $p$  נקרב את העקומה ע"י מעגל  $Q_p$ . זה נקרא מעגל אסקלטורי(נושק). בכל נקודה הרדיוס  $R_p$  של המעגל נקרא רדיוס

העקמומיות, והעקמומיות תלויה בנקודה:  $k(p) = \frac{1}{R_p}$

דרך ב נמדוד קצב שינוי בכיוון הווקטורים המשיקים  $(\gamma' \mapsto \gamma'')$ . נרצה לדאוג ש  $\gamma''$  באמת מודדת שינוי בכיוון. לכן כדי למדוד עקמומיות, נדאג תחילה שהפרמטריזציה במהירות 1 -  $\tilde{\gamma}(s)$ . העקמומיות מוגדרת  $k = |\tilde{\gamma}''(s)|$

## תרגיל

מצא את העקמומיות של העקומה  $x^2 + y^2 = 9$

## פתרון

דרך א  $k = \frac{1}{3} \Leftarrow R = 3$

דרך ב נמצא פרמטריזציה למעגל:

$$\gamma : [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\theta \mapsto (3 \cos \theta, 3 \sin \theta)$$

נגזור:

$$\gamma'(\theta) = (-3 \sin \theta, 3 \cos \theta)$$

האורך הוא

$$|\gamma'(\theta)| = 3$$

לכן נבצע שינוי פרמטר  $\theta = \frac{s}{3}$ :

$$\tilde{\gamma}(S) = \left( 3 \cos \frac{s}{3}, 3 \sin \frac{s}{3} \right)$$

$$\tilde{\gamma}'(s) = \left( -\sin \frac{s}{3}, \cos \frac{s}{3} \right)$$

$$\tilde{\gamma}''(s) = \left( -\frac{1}{3} \cos \frac{s}{3}, -\frac{1}{3} \sin \frac{s}{3} \right)$$

$$|\tilde{\gamma}''(s)| = \frac{1}{3}$$

## הערה

אם  $|\tilde{\gamma}'(s)| = 1$ , הווקטור  $\tilde{\gamma}''(s)$  מאונך תמיד לווקטור המשיק  $\tilde{\gamma}'(s)$  (בפרט  $\tilde{\gamma}''(s)$  ת"ל בנורמל).

## נוסחה

נוסחה לחישוב עקמומיות של עקומה ב- $\mathbb{R}^2$  הנתונה ע"י משוואה  $F(x, y) = 0$  היא

$$k = \frac{|D_B(F)|}{|\nabla F|^3}$$

כאשר:

$$\nabla F = (F_x, F_y) \text{ - הגראדיאנט}$$

$$D_B \text{ - אופרטור Bateman.}$$

$$k = \frac{|D_B(F)|}{|\nabla F|^3} = \frac{|F_{xx}F_y^2 - 2F_{xy} \cdot F_x \cdot F_y + F_{yy} \cdot F_x^2|}{\sqrt{(F_x^2 + F_y^2)}^3}$$

## תרגיל

מצא את העקמומיות המקסימלית של הפרבולה  $y = x^2$

## פתרון

$$F(x, y) = y - x^2$$

$$F_x = -2x \quad F_y = 1$$

$$F_{xx} = -2 \quad F_{yy} = 0 \quad F_{xy} = 0$$

$$k = \frac{|-2 \cdot 1^2 - 2 \cdot 0 + 0|}{\sqrt{(-2x)^2 + 1^2}^3} = \frac{2}{\sqrt{4x^2 + 1}^3}$$

$$k = \frac{2}{\sqrt{0+1}} = 2 \text{ ב } x = 0. \text{ כי המכנה } \leq 1, \frac{2}{\sqrt{4x^2 + 1}} \leq 2$$

מסקנה: העקמומיות המקסימלית היא 2 ומתקבלת ב(0, 0). רדיוס העקמומיות  $= \frac{1}{2}$ .